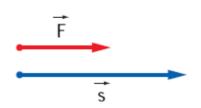
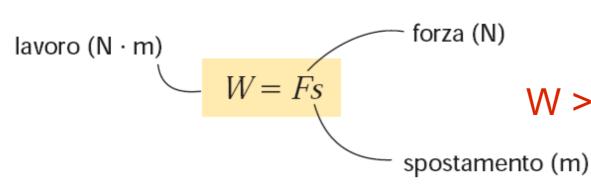
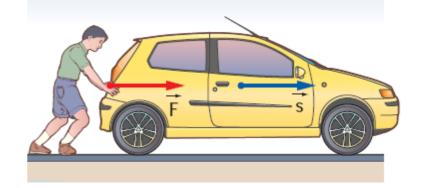
Il lavoro misura l'effetto utile di una forza con uno spostamento.

1) <u>Forza e spostamento paralleli</u> (stessa direzione e verso).



## Il lavoro è definito



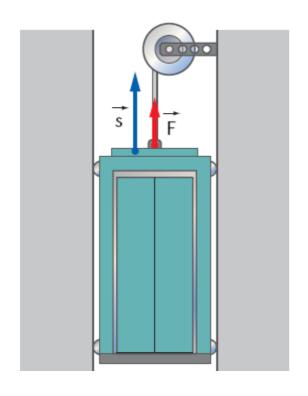


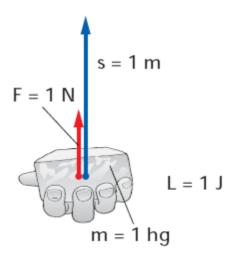
W > 0: lavoro motore.

Unità di misura del lavoro: il joule (J).

W = Fs perciò 1 joule = (1 N) x (1 m)

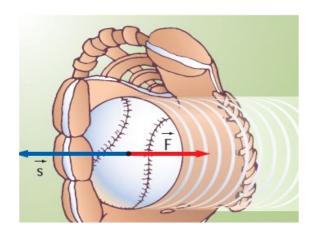
Una forza F = 1 N che produce uno spostamento s=1 m compie un lavoro W = 1 J.





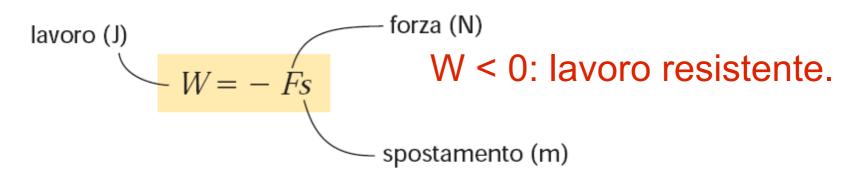


# 2) <u>Forza e spostamento antiparalleli</u> (stessa direzione e verso opposto).



Il guantone frena la palla.

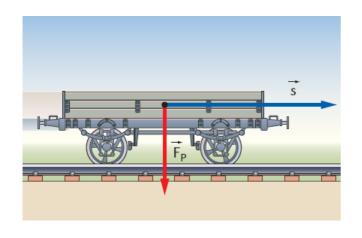
## Il lavoro è definito

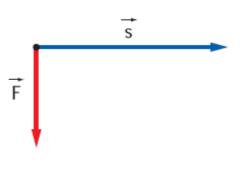




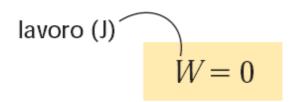
## 3) Forza e spostamento perpendicolari

La forza non influenza lo spostamento: né lo asseconda né lo ostacola.





## Il lavoro è nullo:



W = 0: lavoro nullo.

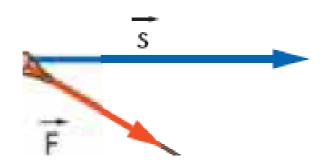


CASI SEMPLICI DI LAVORO						
Angolo			Formula	Valore	Tipo di lavoro	
0°	F		W = Fs	+	Motore	
90°	F S		W = 0	0	Nullo	
180°	F s		W = -Fs	_	Resistente	

Il lavoro dipende dai due vettori F e s e dalla loro orientazione relativa, ma è un numero



## Il lavoro come prodotto scalare



la formula generale del lavoro di una forza costante è:

$$W = \vec{F} \cdot \vec{s}$$

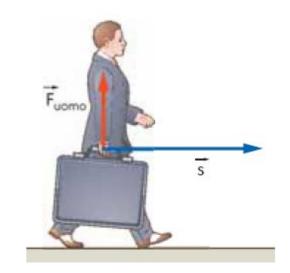
Ovvero  $W = Fs \cos \alpha$ , dove  $\alpha$  è l'angolo tra i due vettori.



## $W = Fs \cos \alpha$ contiene le tre formule viste in precedenza:

FORMULA GONIOMETRICA DEL LAVORO						
Caso	α	$\cos \alpha$	$α$ Formula per il lavoro: $W = Fs \cos α$			
$\vec{F}$ e $\vec{s}$ paralleli	0°	+1	$W = Fs\cos\alpha = Fs$			
$\vec{F}$ e $\vec{s}$ antiparalleli	180°	-1	$W = Fs \times (-1) = -Fs$			
$\vec{F}$ e $\vec{s}$ perpendicolari	90°	0	$W = Fs \times 0 = 0$			

Fatica e lavoro: se un uomo trasporta una valigia compie un lavoro nullo ma i muscoli risentono comunque della fatica della forza esercitata.



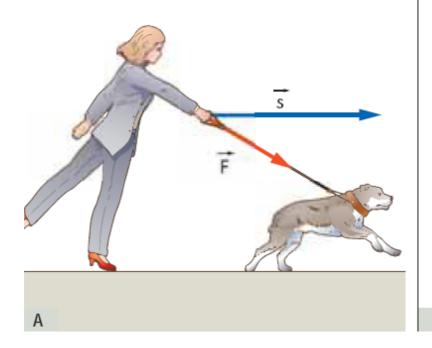


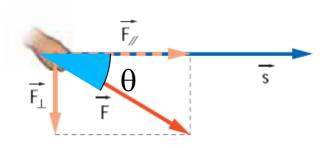
## La definizione di lavoro per una forza costante

## Quando $\overrightarrow{F}$ e $\overrightarrow{s}$ non hanno la stessa direzione si scompone il vettore $\overrightarrow{F}$ :

▶ il cane esercita una forza  $\vec{F}$  inclinata verso il basso, ma lo spostamento  $\vec{s}$  della mano che regge il guinzaglio avviene in orizzontale.

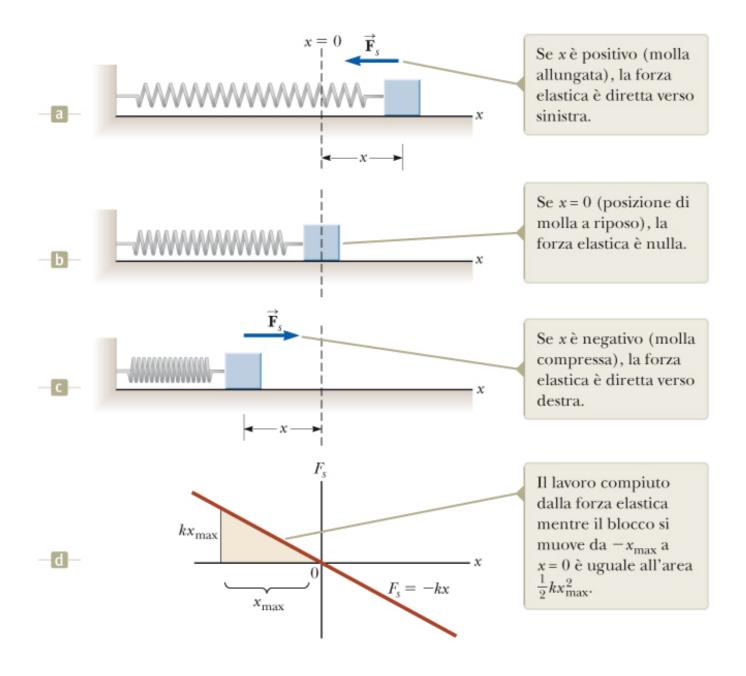
ightharpoonup È conveniente scomporre la forza  $\vec{F}$  esercitata dal cane nei due vettori componenti  $\vec{F}_{//}$  (orizzontale) e  $\vec{F}_{\perp}$  (verticale).



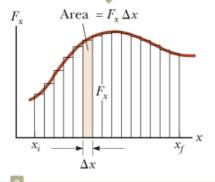


$$W = F s \cos\theta$$
$$= F_{//} s$$
$$= F \cdot s$$

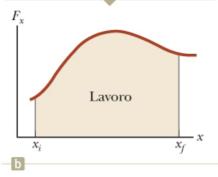
R



Il lavoro totale compiuto nello spostamento da  $x_i$  a  $x_j$  è approssimativamente dato dalla somma delle aree di tutti i rettangoli.



Il lavoro compiuto dalla componente  $F_x$  di una forza variabile quando il punto materiale si sposta da  $x_i$  a  $x_j$  è *esattamente* uguale al valore dell'area sottesa da questa curva.



**Figura 7.7** (a) Il lavoro compiuto su un punto materiale dalla componente  $F_x$  della forza per un piccolo spostamento  $\Delta x$  è  $F_x$   $\Delta x$ , che rappresenta l'area del rettangolo ombreggiato. (b) la larghezza  $\Delta x$  di ciascun rettangolo tende a zero.

$$W = \sum W_i$$
$$= \sum F_i \cdot \Delta S_i$$

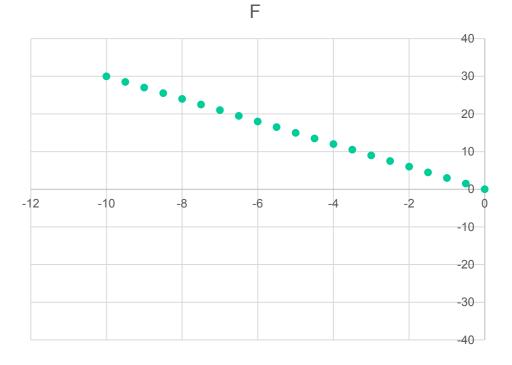
$$W = \int_{A}^{B} \mathbf{F} \cdot \mathbf{ds}$$

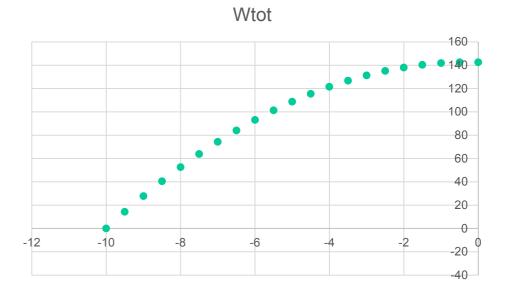
Lavoro della forza elastica durante lo spostamento da x=-10 cm a x=0 cm

$$W = \int_{-10}^{0} -kx \cdot dx$$

$$= -\frac{1}{2} k x^2 \begin{vmatrix} 0 \\ -10 \end{vmatrix}$$

$$= 150 J$$



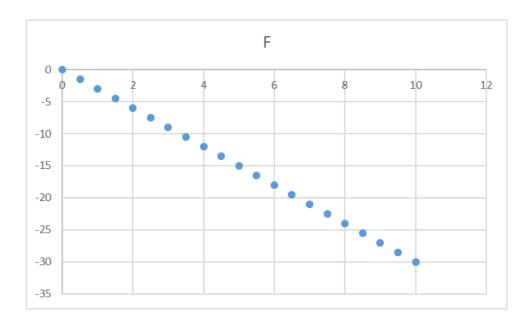


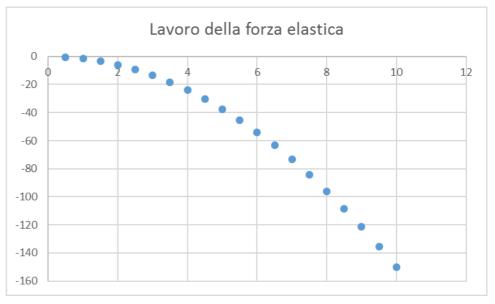
Lavoro della forza elastica durante lo spostamento da x=0 cm a x=10 cm

$$W = \int_0^{10} -kx \cdot dx$$

$$= -\frac{1}{2} k x^2 \begin{vmatrix} 10 \\ 0 \end{vmatrix}$$

$$= -150 J$$





Lavoro della forza elastica durante lo spostamento da x=-10 cm a x=10 cm

$$W = \int_{-10}^{10} -kx \cdot dx$$

$$= -\frac{1}{2} k x^2 \begin{vmatrix} 10 \\ -10 \end{vmatrix}$$

$$= 0 J$$

