

Sistemi Lineari

$\underline{x} = per$

Cosa si intende x sistema lineare?

Un insieme di equazioni lineari (il cui polinomio ha grado 1)

I coefficienti appartengono a \mathbb{R} ed anche le soluzioni appartengono a \mathbb{R}

$$\begin{cases} a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n + a_{n+1} = 0 \\ b_1 x_1 + b_2 x_2 + \dots + b_n x_n + b_{n+1} = 0 \\ \vdots \\ f_j x_1 + f_j x_2 + \dots + f_n x_n + f_{n+1} = 0 \end{cases}$$

n : è generale (può essere 10 come 125(97) non sappiamo quanto vale \dots)

Questi punti rappresentano solo altre 3 coefficienti (c,d,e) quindi non è generale.

trovare una

Le equazioni si risolvono insieme; determinare una n -uple di numeri reali che soddisfa ogni eq. del sistema, cioè sostituire alla n -uple delle variabili rende ogni eq. un'identità.
 x_1, x_2, \dots, x_n sono incognite o variabile

Insiemi numerici: Non sono solo insiemi, ma strutture algebriche

\mathbb{N} {Naturali}

\mathbb{Z} {interi}

\mathbb{Q} {Razionali}

\mathbb{R} {Reali}

\mathbb{C} {Complessi}

$$\Sigma: \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 \dots + a_{1n}x_n + b_1 = 0 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 \dots + a_{2n}x_n + b_2 = 0 \\ \vdots \\ a_{k1}x_1 + a_{k2}x_2 + a_{k3}x_3 \dots + a_{kn}x_n + b_k = 0 \end{cases}$$

Σ è un sistema di k eq. in n incognite

Σ è lineare se ogni eq. ha grado 1 (i coefficienti hanno grado 0)

grado di Σ = prodotto dei gradi delle eq. tutti i gradi sono 1 quindi Σ è di grado 1

~~Definizione di Σ è omogeneo~~ di grado 1

DEFINIZIONE: Σ è omogeneo se tutte le eq. sono omogenee (cioè, sono composte da monomi dello stesso grado 1)

Nel caso del sistema lineare Σ , questo è omogeneo se: $b_j = 0 \forall j=1, \dots, n$

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0 \\ \vdots \\ a_{k1}x_1 + a_{k2}x_2 + \dots + a_{kn}x_n = 0 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = 0 \end{cases} \text{ Sistema omogeneo}$$

DEFINIZIONE

Se almeno uno dei b_j , $j=1, \dots, n$ è diverso da zero, Σ è detto non omogeneo

Come si risolve un sistema lineare? CI SONO DIVERSI METODI:

AD ESEMPIO

Metodo di sostituzione

$$x_1 = \frac{-a_{12}x_2 - \dots - a_{1n}x_n - b_1}{a_{11}}$$

Si sostituisce e x la suddetta espressione

Metodo di eliminazione di Gauss

Operazioni Elementari: "operazioni" che cambiano formalmente le eq. di Σ formando un nuovo sistema Σ' in modo che le soluzioni di Σ' siano le stesse di Σ .

$$\text{Posto } \text{Sol} \{ \Sigma \} = \{ \text{soluzioni di } \Sigma \} \text{ allora } \text{Sol} \{ \Sigma' \} = \text{Sol} \{ \Sigma \}$$

Operazioni Elementari sulle eq. di Σ :

- 1) Scambio delle eq.
- 2) Moltiplicazione \times uno scalare di tutti i monomi di un eq.
- 3) Somma algebrica (+ o -) di due eq.

Scalare: si intende ^{un valore} preso nell'insieme numerico nel quale lavoriamo.

Queste operazioni sono fatte ad eliminazione variabili nelle eq. sottostanti

TALI OPERAZIONI ELEMENTARI SI POSSONO ANCHE COMBINARE TRA LORO

ESEMPIO

Sistema lineare non omogeneo di 3 eq in 3 incognite

$$\sum \begin{cases} + 3x_2 - x_3 - 1 = 0 \\ x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ -x_1 + 2x_2 - 3x_3 + 2 = 0 \end{cases}$$

Scambio eq. (Operazione 1): PERCHÉ VOGLIO CHE LA PRIMA VARIABILE, x_1 , NELLA PRIMA EQUAZIONE ABBAIA IL COEFFICIENTE $\neq 0$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ + 3x_2 - x_3 - 1 = 0 \\ -x_1 + 2x_2 - 3x_3 + 2 = 0 \end{cases}$$

VOGLIO ELIMINARE x_1 DALLE EQUAZIONI DIVERSE DALLA PRIMA: PERCIÒ Sommo le eq 1 e 3 quindi sostituisco il risultato alla eq. numero 3 OTTENGO:

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ + 3x_2 - x_3 - 1 = 0 \\ x_2 - 2x_3 + 2 = 0 \end{cases} \xrightarrow{R_3' = -3R_3} \begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ 3x_2 - x_3 - 1 = 0 \\ -3x_2 + 6x_3 - 6 = 0 \end{cases}$$

Moltiplico l'eq. numero 3 $\times -3$ quindi sommo le eq 2 e 3 CIOÈ ESEMPLIFICANDO $\Rightarrow R_3' = R_2' + R_3'$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ + 3x_2 - x_3 - 1 = 0 \\ + 5x_3 - 7 = 0 \end{cases}$$

forma a gradini del sistema

essendo arrivati all'ultima eq. non possiamo più applicare il sistema di eliminazione Gauss, in FORMA DISCENDENTE

obbiamo ottenuto la forma a gradini

DEFINIZIONE in queste forme i primi coefficienti non nulli di ogni equazione si dicono PIVOTS

nell'esempio sopra abbiamo 3 PIVOTS sono: 1, 3, 5

DEFINIZIONE PRESENTI NELLA FORMA A GRADINI DELLA MATRICE il numero dei PIVOTS si chiama Ranko del sistema

nell'esempio sopra il sistema ha ranko 3.

Utilizzo ora il metodo di eliminazione di Gauss in asceso

$$\begin{cases} R_3 = R_3 - \frac{1}{5} R_1 \\ \Rightarrow \end{cases} \begin{cases} x_1 - x_2 + \frac{7}{5} = 0 \\ 3x_2 - \frac{12}{5} = 0 \\ x_3 - \frac{7}{5} = 0 \end{cases}$$

Ho moltiplicato $R_3 \times \frac{1}{5}$. ORA ELIMINO x_3 DALLE EQUAZIONI 1^a E 2^a

$$\begin{cases} R_2 = R_2 + R_3 \\ \Rightarrow \end{cases} \begin{cases} 3x_2 - \frac{12}{5} = 0 \\ 5x_3 - \frac{7}{5} = 0 \end{cases}$$

Ho sommato R_2 ed R_3 \Rightarrow

$$\begin{cases} R_1 = R_1 + R_3 \\ \Rightarrow \end{cases} \begin{cases} x_1 - x_2 + \frac{7}{5} = 0 \\ +3x_2 - \frac{12}{5} = 0 \\ x_3 - \frac{7}{5} = 0 \end{cases}$$

Ho sommato R_1 ed R_3 $\Rightarrow R_2 = R_2/3$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + \frac{7}{5} = 0 \\ x_2 - \frac{4}{5} = 0 \\ x_3 - \frac{7}{5} = 0 \end{cases}$$

Ho moltiplicato $R_2 \times \frac{1}{3}$ $\Rightarrow R_1 = R_1 + R_2$

$$\begin{cases} x_1 + \frac{7}{5} = 0 \\ x_2 - \frac{4}{5} = 0 \\ x_3 - \frac{7}{5} = 0 \end{cases}$$

Ho sommato R_1 ed R_2

$$\begin{cases} x_1 = -\frac{7}{5} \\ x_2 = \frac{4}{5} \\ x_3 = -\frac{7}{5} \end{cases}$$