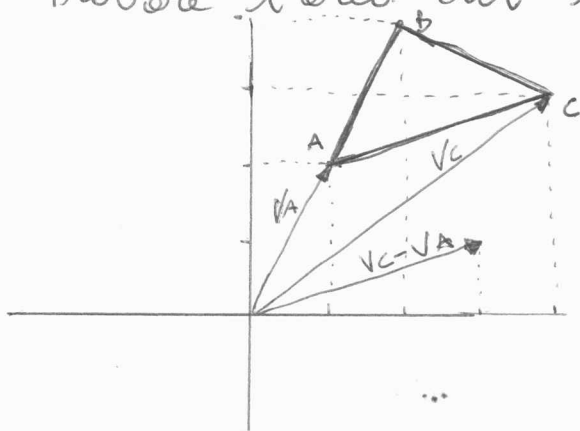


Trovare l'area del triangolo ABC  $A=(1,2)$   $B=(2,4)$   $C=(4,3)$



$$AB = \vec{B} - \vec{A} = (1, 2) = w_1$$

$$AC = \vec{C} - \vec{A} = (3, 1) = w_2$$

CALCOLIAMO L'AREA DEL PARALLELOGRAMMA AVENTE PER LATI I VETTORI  $w_1$  E  $w_2$ ; L'AREA DEL TRIANGOLO NE' SARA' LA META'.

Consideriamo il grammiano <sup>(DEI VETTORI  $w_1$  E  $w_2$ )</sup>  $G$ , le entrate sono i prodotti scalari

$$\text{Grammiano } (w_1, w_2) = \begin{vmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot w_2 \\ w_2 \cdot w_1 & w_2 \cdot w_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 5 & 5 \\ 5 & 10 \end{vmatrix} = 25 \rightarrow \sqrt{25} = 5$$

L'area del triangolo sarà  $\Delta_{\text{area}} = \frac{5}{2}$

### SIGNIFICATO GEOMETRICO DEL DETERMINANTE DI UNA MATRICE.

Sia  $\mathbb{R}^n$  uno spazio euclideo e chiamo una base  $B_{\perp n}$  ortogonale in  $\mathbb{R}^n$

(AD ESEMPIO Base euclidea) considero  $v_1, \dots, v_n \in \mathbb{R}^n$  e posto  $B_{\perp n} = \{e_1, \dots, e_n\}$

allora ogni  $v_j = \sum_{i=1}^n x_{ij} e_i$   $j=1, \dots, n$

Considero la matrice  $A = (x_{ij})_{i,j=1, \dots, n}$  Determino la matrice di

$$G = \begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 & \dots & v_1 \cdot v_n \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 & \dots & v_2 \cdot v_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ v_n \cdot v_1 & v_n \cdot v_2 & \dots & v_n \cdot v_n \end{pmatrix}; \quad v_k \cdot v_j = \sum_{i=1}^n x_{ik} e_i \cdot \sum_{i=1}^n x_{ij} e_i$$

$$= x_{1k} x_{1j} + x_{2k} x_{2j} + \dots + x_{nk} x_{nj}$$

Esempio in  $\mathbb{R}^2$ :

$$\begin{pmatrix} x_{11}x_{11} + x_{21}x_{21} & x_{11}x_{12} + x_{21}x_{22} \\ x_{11}x_{12} + x_{21}x_{22} & x_{12}x_{12} + x_{22}x_{22} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} x_{11} & x_{21} \\ x_{12} & x_{22} \end{pmatrix}^T \cdot \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix}$$

Determinante della matrice di Gram  
 $\Delta = |A^T \cdot A| = |A|^2 \Rightarrow$

Determinante di  $|A| = \sqrt{|\Delta|}$

Volume del parallelepipedo COST  
 SUI VETTORI RIGHE (O COLONNA) D.  
 MATRICE A.

~~non~~ Dato il sistema lineare non omogeneo  $Ax = B$ ;  $A \in M_{m \times n}$

$n \times n$ ,  $B \in M_{m \times 1}$  e supponiamo  $\Sigma$  non risolvibile nello spazio.

Lo  $\mathbb{R}^k \Rightarrow$  SCRIVIAMO  $\Sigma$  MEDIANTE COMBINAZIONE LINEARE COLONNE DI A:

$$x_1 + c_{A1} x_2 + \dots + c_{A} x_k = B \quad \text{dove } c_{A}^d \text{ sono colonne di } A$$

$B$  non appartiene allo spazio generato da  $c_A^j$  nel caso il sistema non ha soluzione

$$B \notin \langle c_{A1}, \dots, c_{A}^k \rangle$$

una soluzione del sistema approssimato

$$B = g + h \quad \text{con } g = \alpha_1 c_{A1}^1 + \dots + \alpha_k c_{A}^k \text{ ed } h \in \langle c_{A1}^1, \dots, c_{A}^k \rangle$$

$$g = B - \alpha_1 c_{A1}^1 - \dots - \alpha_k c_{A}^k \Rightarrow \text{cerchiamo } \begin{cases} h \cdot c_{A1}^1 = 0 \\ h c_{A}^k = 0 \end{cases} \rightarrow$$

$$\alpha_1 c_{A1}^1 - \dots - \alpha_k c_{A}^k \cdot c_{A1}^1 = 0$$

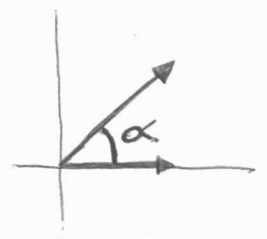
$$c_{A1}^1 - \dots - \alpha_k c_{A}^k \cdot c_{A}^k = 0$$

IN QUESTO MODO, POSSIAMO

AVERE UNA SOLUZIONE APPROSSIMATA  $g$  DEL SISTEMA;  
 $\|h\|$  è l'errore commesso nel prendere come soluzione lo approssimato  $g$

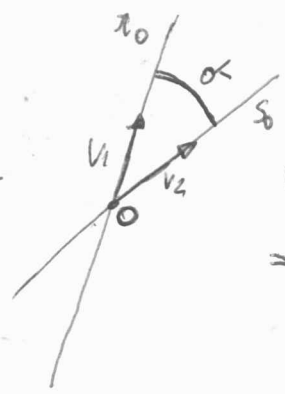
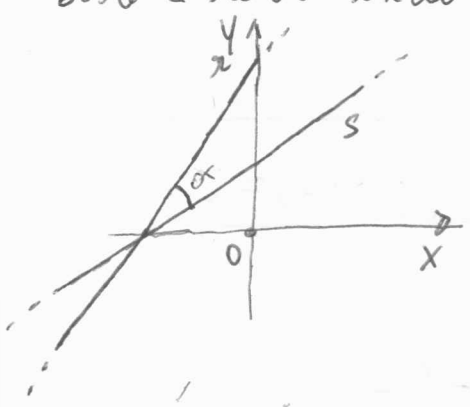
- Abbiamo definito in uno spazio euclideo  $\mathbb{R}^n$  la distanza fra 2 punti nello spazio  $P, Q$ .  $d(P, Q) = \sqrt{\|Q - P\|}$   
↑  
distanza

- Considero due vettori  $v_1, v_2$  e l'angolo tra esse compreso (dipende dall'orientamento tra i 2 vettori)

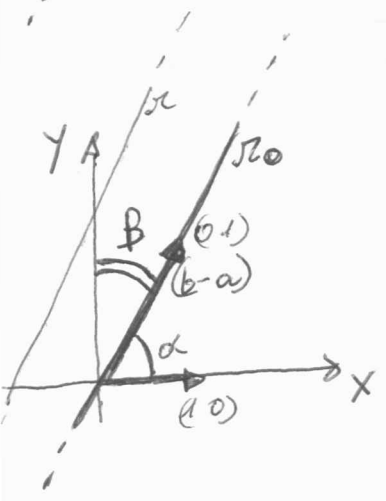


$$\cos \alpha = \frac{v_1 \cdot v_2}{\|v_1\| \cdot \|v_2\|}$$

Dato 2 rette incidenti in un piano,  $r$  ed  $s$ ,



$s$  spostato le rette nell'origine E CONSIDERO  $v_1, v_2$  vettori diretti delle RETTE  
 $\Rightarrow \cos \alpha = \pm \frac{v_1 \cdot v_2}{\|v_1\| \|v_2\|}$



$$r = ax + by + c = 0$$

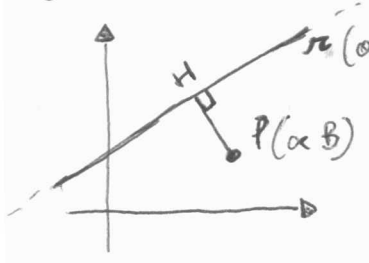
$$r_0 = ax + by$$

$$\cos \alpha = \cos \widehat{r_0 x} = \pm \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

$$\cos \beta = \cos \widehat{r_0 y} = \pm \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

} diretti

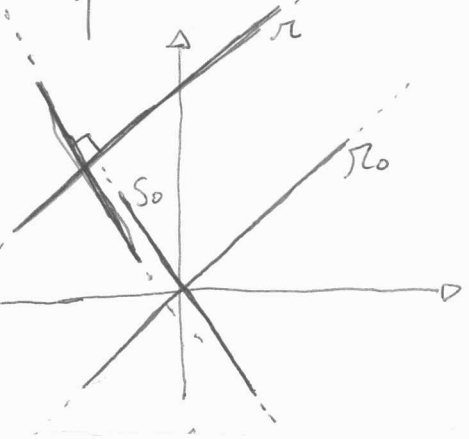
Distanza di un punto  $P$  da una retta  $r$



trasferimento della retta  
 $q = mx + q \rightarrow q = B - m\alpha$   
collegamento  
 $B = m\alpha + q \rightarrow q = B - m\alpha$

(Da trovare PER ESERCIZIO)

# Perpendicolarità tra rette nel piano



$$r \perp S \iff r_0 \perp S_0$$

Considero un vettore normale  $v_{r_0}$  di  $r_0$ , e un vettore  $v_{S_0}$  di  $S_0$

SE LE RETTE SONO DATE IN EQUAZIONI CARTESIANE:

$$r: ax + by + c = 0$$

$$r_0: a_0x + b_0y = 0 \quad v_{r_0} = (b_0, -a_0)$$

$$\rightarrow (b_1 - a_1)(b_1 - a_1) = 0$$

$$S: a_1x + b_1y + c_1 = 0$$

$$S_0: a_1x + b_1y = 0 \quad v_{S_0} = (b_1, -a_1)$$

$$\rightarrow \boxed{b b_1 + a a_1 = 0}$$

SE LE EQUAZIONI SONO IN FORMA ESPlicita

$$r: y = mx + q \rightarrow r_0: y = m x \quad v_{r_0} = (1, m)$$

$$\Rightarrow \boxed{(1, m) \cdot (1, m_1) = 0}$$

$$S: y = m_1 x + q_1 \rightarrow S_0: y = m_1 x \quad v_{S_0} = (1, m_1)$$

$$\rightarrow 1 + m m_1 = 0 \rightarrow \boxed{m_1 = -\frac{1}{m}}$$

SE LE EQUAZIONI SONO IN FORMA PARAMETRICA

$$r \begin{cases} x = t l + \alpha \\ y = t m + B \end{cases}$$

con  $m$  e  $l$  parametri direttori

$$r \perp S \iff (l, m) \cdot (l_1, m_1) = 0$$

$$S \begin{cases} x = t l_1 + \alpha_1 \\ y = t m_1 + B_1 \end{cases}$$

$$\rightarrow l l_1 + m m_1 = 0$$

Considero la retta nello spazio tridimensionale

$$Sia\ r: \begin{cases} x = tl + \alpha \\ y = tm + \beta \\ z = tn + \delta \end{cases} \rightarrow r_0 = \ll (l, m, n) \gg$$

$$allora\ \cos \widehat{r_0 x} = \pm \frac{l}{\sqrt{l^2 + m^2 + n^2}}$$

$$\cos \widehat{r_0 y} = \pm \frac{m}{\sqrt{l^2 + m^2 + n^2}}$$

$$\cos \widehat{r_0 z} = \pm \frac{n}{\sqrt{l^2 + m^2 + n^2}}$$

Considerando una retta S

$$S: \begin{cases} x = tl_1 + \alpha_1 \\ y = tm_1 + \beta_1 \\ z = tn_1 + \delta_1 \end{cases} \rightarrow S_0 = \ll (l_1, m_1, n_1) \gg$$

$$\cos(\widehat{r_0 S}) = \cos(\widehat{r_0 S_0}) = \frac{l l_1 + m m_1 + n n_1}{\sqrt{l^2 + m^2 + n^2} \cdot \sqrt{l_1^2 + m_1^2 + n_1^2}}$$

PERPENDICOLARITA' TRA DUE RETTE:

Retta  $r \perp S$  in forma parametrica

$$r \perp S \rightarrow r_0 \perp S_0 \rightarrow (l, m, n) \cdot (l_1, m_1, n_1) = 0 \rightarrow l l_1 + m m_1 + n n_1 = 0$$

PERPENDICOLARITA' FRA UNA RETTA ED UN PIANO

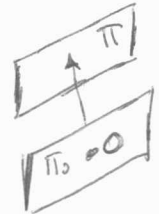
Considero un piano in  $\mathbb{R}^3$

equazione in forma normale a  $\Pi$  passante per l'origine

$$\Pi = ax + by + cz + d = 0 \Rightarrow \Pi_0 = ax + by + cz = 0$$

metodo vettore

$$(a, b, c) \cdot (x, y, z) = 0 \Rightarrow (a, b, c) \perp \Pi_0 = (a, b, c) \perp \Pi$$



I parametri direttori devono essere proporzionali ad a, b, c

$$r \perp \Pi \Leftrightarrow r_0 \perp \Pi_0 \Leftrightarrow \frac{l}{a} = \frac{m}{b} = \frac{n}{c}$$