

28/11/17

Teorema delle dimensioni: Sia  $L: V \rightarrow W$  applic. lineare,  $\dim V = m$ ,  $\dim W = n$ , sufficiente che  $\dim \text{Ker } L = p \leq m$  e  $B_{\text{Ker } L} = \{u_1, u_2, \dots, u_p\}$  e  $\dim \text{Im } L = q \leq n$  con  $B_{\text{Im } L} = \{w_1, \dots, w_q\} \Rightarrow \dim \text{Ker } L + \dim \text{Im } L = \dim V$

Dim: Sia  $w \in \text{Im } L \Rightarrow w = \sum_{i=1}^q \alpha_i w_i$  e inoltre  $\exists v \in V | L(v) = w$  e  $\exists v_1, \dots, v_q \in V$  tali che  $L(v_i) = w_i \quad \forall i = 1, \dots, q \Rightarrow L(v) = \alpha_1 L(v_1) + \alpha_2 L(v_2) + \dots + \alpha_q L(v_q) \Rightarrow$  essendo  $L$  lineare  $L(v) = L(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_q v_q) \Rightarrow L(v) - L(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_q v_q) = 0_w \Rightarrow L(v - \alpha_1 v_1 - \alpha_2 v_2 - \dots - \alpha_q v_q) = 0_w \Rightarrow v - \alpha_1 v_1 - \dots - \alpha_q v_q \in \text{Ker } L$  (Per def. di nucleo)  $\Rightarrow v - \alpha_1 v_1 - \dots - \alpha_q v_q = \beta_1 u_1 + \beta_2 u_2 + \dots + \beta_p u_p$  (Ponta al 2° membro)

$v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_q v_q + \beta_1 u_1 + \beta_2 u_2 + \dots + \beta_p u_p \Rightarrow v_1, \dots, v_q, u_1, \dots, u_p$  generano  $V$ .  
SE COSTITUISCONO UNA BASE  $\Rightarrow$

Dovendo essere linearmente indipendenti e ora ho dimostrato:

$$\begin{aligned} &\text{fengor } \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 + \dots + \alpha_p u_p + b_1 v_1 + b_2 v_2 + \dots + b_q v_q = 0_v \\ &\Rightarrow L \left( \begin{array}{c} \alpha_1 u_1 \\ \vdots \\ 0 \\ \alpha_2 u_2 \\ \vdots \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \alpha_p u_p \\ \vdots \\ b_1 v_1 \\ \vdots \\ w_1 \\ \vdots \\ b_2 v_2 \\ \vdots \\ w_2 \\ \vdots \\ b_q v_q \\ \vdots \\ w_q \end{array} \right) = L(0_v) = 0_w \\ &\Rightarrow \alpha_1 L(u_1) + \alpha_2 L(u_2) + \dots + \alpha_p L(u_p) + b_1 L(v_1) + \dots + b_q L(v_q) = 0_w \end{aligned}$$

$\Rightarrow b_1 w_1 + b_2 w_2 + \dots + b_q w_q = 0 \Rightarrow b_1 = b_2 = \dots = b_q = 0$  POICHE'  $w_1, \dots, w_q$  SONO LINEARMENTE INDIPENDENTI.

Ci rimane quindi  $\alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 + \dots + \alpha_p u_p = 0_v \Rightarrow$  essendo  $\{u_1, \dots, u_p\}$  base di  $\text{Ker } L$  si ha che  $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_p = 0$

$\Rightarrow u_1, \dots, u_p, v_1, \dots, v_q$  sono lin. indip. e quindi base di  $V \Rightarrow$   
 $\Rightarrow \dim V = p+q = \dim \text{Ker } L + \dim \text{Im } L$  A.E.D.

E.S.: Esistono applicazioni lineari iniettive tra  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathbb{R}^2$ , cioè  $L: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ?

Sarà che  $\dim \text{Ker } L + \dim \text{Im } L = \dim V$  (dominio di  $L$ )  $\dim \text{Ker } L \leq 3$ ,  $\dim \text{Im } L \leq 2$   $\dim V = 3$

Se  $L$  deve essere iniettiva  $\Rightarrow \text{Ker } L = \{0\}$  e quindi  $\dim \text{Ker } L = 0$

$\Rightarrow \dim \text{Ker } L + \dim \text{Im } L = \dim V$ : IN QUESTO CASO  $0 + \dim \text{Im } L = 3$ , MA

$\dim \text{Im } L < 3$ . PERCIO' non esistono applicazioni lineari iniettive fra  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathbb{R}^2$ .

Ne esistono di suriettive?  $L$  è suriettiva se  $\text{Im } L = \mathbb{R}^2 \Rightarrow \dim \text{Im } L = 2$

$\dim \text{Ker } L + \dim \text{Im } L = \dim V$  Esistono opp. fin. suriettive!!! :)

1

$$2 = 3$$

Esempio:  $L: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

È una proiezione di  $\mathbb{R}^3$  su  $\mathbb{R}^2$  ("schiaffia tutto sul piano  $z=0$ ")

Esistono applicazioni lineari suriettive  $L: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ?

$\dim \text{Ker } L \leq 2$ ,  $\dim \text{Im } L \leq 3$

$\dim \text{Ker } L + \dim \text{Im } L \neq \dim V$

$$0 + 3 \neq 2$$

La dim del nucleo deve essere al minimo 0

(N.B. Salvo il vettore h dim. -1)

OSSERVAZIONE:

Si possono dare applic. lineari suriettive  $\Leftrightarrow \dim \text{Dominio} \geq \dim \text{Codominio}$ .

Si possono dare applic. lineari iniettive  $\Leftrightarrow \dim \text{Dominio} \leq \dim \text{Codominio}$ .

Si possono avere isomorfismi solo tra spazi vett. della stessa dimensione.

ESEMPIO DI ISOMORFISMO

Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale  $n$ -dimensionale;  $B_V = \{v_1, \dots, v_m\}$  una base

$\Rightarrow \forall v \in V \Rightarrow v = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n$  Ora l'applicazione  $\phi: V \rightarrow \mathbb{R}^n$

$\phi$  è lineare?  $\therefore 1) \phi(v_1 + v_2) = \phi(v_1) + \phi(v_2) \quad \forall v_1, v_2 \in V$

$$2) \phi(\alpha v) = \alpha \phi(v) \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \text{ e } \forall v \in V$$

VERIFICHIAMO:

$$1) u \in V \Rightarrow u = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_m v_m$$

$$u + v = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_m v_m + x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n =$$

$$= v_1(d_1 + x_1) + v_2(d_2 + x_2) + \dots + v_m(d_m + x_m)$$

$$\Rightarrow \phi(u + v) = \begin{pmatrix} d_1 + x_1 \\ d_2 + x_2 \\ \vdots \\ d_m + x_m \end{pmatrix}; \phi(u) + \phi(v) = \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_m \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d_1 + x_1 \\ d_2 + x_2 \\ \vdots \\ d_m + x_m \end{pmatrix}$$

Som  
uguali

$$2) \phi(\alpha v) = \alpha \phi(v)$$

$$\alpha v = \alpha x_1 v_1 + \alpha x_2 v_2 + \cdots + \alpha x_m v_m$$

$$\phi(\alpha v) = \begin{pmatrix} \alpha x_1 \\ \alpha x_2 \\ \vdots \\ \alpha x_m \end{pmatrix} \quad \phi(v) = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha \phi(v) = \alpha \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha x_1 \\ \alpha x_2 \\ \vdots \\ \alpha x_m \end{pmatrix} \Rightarrow \phi \text{ È LINEARE!}$$

Cerchiamo il nucleo:  $\ker L = \{v \in V : \phi(v) = 0\}$   $\phi(v) = 0_{\mathbb{R}^m} \Rightarrow$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = 0_{\mathbb{R}^m} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = 0 \\ \vdots \\ x_m = 0 \end{cases} \Rightarrow v = 0_V \Rightarrow \phi \text{ è iniettiva}$$

Dimostriamo che  $\phi$  è suriettiva:

$$\dim \ker \phi + \dim \text{Im } \phi = \dim V \quad \text{La } \dim \text{Im } \phi = m \quad (\text{e lo dice il teorema delle dimensioni})$$

$\Rightarrow V \cong \mathbb{R}^n \Rightarrow V \cong \mathbb{R}^n$  dim Im  $\phi = \dim$  Colonna  $\Rightarrow \text{Im } \phi$  coincide con  $\mathbb{R}^m$   
 ESEMPIO:  $V = \mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})$  spazio vettoriale di dim 6,  $B_{\mathcal{M}_{2 \times 3}} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right\}$  CON LORO COME SG POSSIHO IN V

$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{pmatrix} = a e_1 + b e_2 + c e_3 + d e_4 + e e_5 + f e_6 \quad \phi: \mathcal{M}_{2 \times 3} \rightarrow \mathbb{R}^6 \Rightarrow \mathcal{M}_{2 \times 3} \cong \mathbb{R}^6$$

$\Rightarrow$  POSSIAMO "USARE" I VETTORI DI  $\mathbb{R}^6$  AL POSTO DELLE MATRICI  $2 \times 3$  il senso delle box nella farà avere diverse  $\phi$ .

( $\phi$  è isomorfismo  $\phi$  non è comune), inoltre ha infinite  $\phi$ .

### PROPOSIZIONE -

Dati due spazi vettoriali  $V, W$  con  $\dim V = n$  e  $\dim W = k$ , fissati  $n$  vettori linear-ind. di  $V$   $v_1, \dots, v_n$  e  $m$  vettori qualsiasi di  $W$   $w_1, \dots, w_m \Rightarrow \exists$  sempre un'applicazione lineare  $L: V \rightarrow W$  tali che  $L(v_j) = w_j$  per  $j = 1, \dots, n$ .

Dim: Dato  $v \in V$ , se conosciamo  $L(v)$ , conosciamo l'applicazione  $L$

$$\text{Sia } v \in V \Rightarrow v = \sum_{i=1}^n a_i v_i \Rightarrow L(v) = L\left(\sum_{i=1}^n a_i v_i\right) = \sum_{i=1}^n a_i L(v_i) = \sum_{i=1}^n a_i w_i \quad \text{C.V.d.}$$

Dato  $L: V \rightarrow W$  se prendo  $v_1, v_2$  con  $v_2 = \alpha v_1 \Rightarrow L(v_2) = L(\alpha v_1) = \alpha L(v_1)$

AD ESEMPIO

Se considero  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$  e  $v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \end{pmatrix}$  e  $L: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tale che

$$L(v_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad e \quad L(v_2) = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} \quad \underline{\text{non esiste!}}$$

$$\text{perché } L(v_1) = L\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad e \quad L(v_2) = L\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix}\right) = L\left(2\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right) = 2L\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right) =$$
$$= 2\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$