

22/11/2017

①

DIMOSTRARE CHE  $\text{Im}L$  È SOTTOSPAZIO DI  $W$

$L: V \rightarrow W$  lineare  $\Rightarrow \text{Im}L$  sottospazio vettoriale di  $W$ ?

①  $\text{Im}L = \{w \in W \text{ per i quali } \exists v \in V \mid L(v) = w\}$

$\hookrightarrow 0_W \in \text{Im}L$ ? Sì, perché esiste un vettore appartenente al dominio che ha per immagine il vettore nullo  $0_W$  ed è il vettore nullo di  $V$ .

②  $w_1 + w_2 \in \text{Im}L$  se  $w_1, w_2 \in \text{Im}L$ ? Sì

$\hookrightarrow \exists v_1 \in V \mid L(v_1) = w_1$  e  $\exists v_2 \in V \mid L(v_2) = w_2$

$w_1 + w_2 = L(v_1) + L(v_2)$ ,

$L$  è lineare per ipotesi  $\Rightarrow L(v_1) + L(v_2) = L(v_1 + v_2)$

$\Rightarrow w_1 + w_2 \in \text{Im}L$

ha come immagine  
 $w_1 + w_2$

③  $w \in \text{Im}L$  e  $\alpha \in \mathbb{R} \Rightarrow \alpha w \in \text{Im}L$ ?

$\hookrightarrow \exists v \in V \mid L(v) = w$

$\alpha w = \alpha L(v)$

$L$  è lineare per ipotesi  $\Rightarrow \alpha L(v) = L(\alpha v)$

$\Rightarrow \alpha w \in \text{Im}L$

ha come immagine di  $w$

C.V.D.

ESEMPIO

$L: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  (lineare)

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2x+y \\ -y+z \\ 3x \\ x+y+z \end{pmatrix}$$

Cerco  $\text{Ker} L \Rightarrow$  cerco i vettori  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  tali che  $L\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{\mathbb{R}^4}$

Risolvo matrice associata

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 2x+y \\ -y+z \\ 3x \\ x+y+z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = L\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 2x+y=0 \\ -y+z=0 \\ 3x=0 \\ x+y+z=0 \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 3 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim$$

$$\begin{array}{l}
3R_1 - 2R_3 \rightarrow R_3 \\
2R_1 - 2R_4 \rightarrow R_4 \\
\sim \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
\end{array}$$

$\text{rg} = 3$   
 $\infty \text{ soluzioni} = 0$

$$\Rightarrow \text{Ker } L = \{0\}$$

•  $\text{Im } L$ :  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} \in \text{Im } L \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x+y \\ -y+z \\ 3x \\ x+y+z \end{pmatrix}$

Questa volta il sistema non sarà omogeneo,  $\Rightarrow$  devo usare la matrice COMPLETA.

$$\begin{cases} 2x+y = x_1 \\ -y+z = x_2 \\ 3x = x_3 \\ x+y+z = x_4 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & x_1 \\ 0 & -1 & 1 & x_2 \\ 3 & 0 & 0 & x_3 \\ 1 & 1 & 1 & x_4 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & x_1 \\ 0 & -1 & 1 & x_2 \\ 0 & 3 & 0 & 3x_1 - 2x_3 \\ 0 & -1 & -2 & x_1 - 2x_4 \end{array} \right) \sim$$

(ho replicato le stesse operazioni elementari riga effettuate per la matrice dei coefficienti)

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & x_1 \\ 0 & -1 & 1 & x_2 \\ 0 & 0 & 3 & 3x_2 + 3x_1 - 2x_3 \\ 0 & 0 & 0 & x_2 - x_1 + 2x_4 \end{array} \right) \Rightarrow$$

Perché il sistema sia risolvibile devo porre che:

$$\boxed{x_2 - x_1 + 2x_4 = 0}$$

questa relazione fra le coordinate del codominio è l'equazione di  $\text{Im } L$  che in questo caso è uno spazio TRIDIMENSIONALE in  $\mathbb{R}^4$ .

PROPOSIZIONE: Un'applicazione lineare  $L: V \rightarrow W$  è iniettiva  $\Leftrightarrow \text{Ker } L = \{0\}$

DIMOSTRAZIONE: ① Dimostro la NECESSITÀ della condizione.  
 ② Dimostro la SUFFICIENZA della condizione.

①  $L$  è iniettiva cioè  $L(v_1) = L(v_2) \Leftrightarrow v_1 = v_2$   
 $\hookrightarrow$  voglio dimostrare che  $\text{Ker } L = \{0\}$ .

$\Rightarrow$  Se prendo  $v \in \text{Ker} L \Rightarrow v = 0$

• Se  $v \in \text{Ker} L \Rightarrow L(v) = 0_W \Rightarrow L(v) = L(0_V)$

$\Rightarrow$  Per unicità insiemistica  $v = 0_V$  quindi nel nucleo ho solo il vettore nullo.

$$\textcircled{2} \text{ Ker} L = \{0_V\}$$

$\hookrightarrow$  considero  $L(v_1) = L(v_2) \Rightarrow L(v_1) - L(v_2) = 0_W$

$L$  è ~~monotona~~ lineare  $\Rightarrow L(v_1) - L(v_2) = L(v_1 - v_2) = 0_W$

$\Rightarrow (v_1 - v_2) \in \text{Ker} L = \{0\}$

$\Rightarrow (v_1 - v_2) = 0_V \Rightarrow v_1 = v_2$   $L$  è iniettiva.

C.V.D.

PROPOSIZIONE: Data  $L: V \rightarrow W$  lineare  $\Rightarrow \dim \text{Ker} L + \dim \text{Im} L = \dim V$   
(TEOREMA DELLE DIMENSIONI)

DIMOSTRAZIONE:

Poniamo  $\dim V = m$

$\dim \text{Ker} L = p, p \leq m \Rightarrow B_{\text{Ker} L} = \{u_1, \dots, u_p\}$

$\dim \text{Im} L = q, q \leq \dim W \Rightarrow B_{\text{Im} L} = \{w_1, \dots, w_q\}$

• Considero  $w \in \text{Im} L \Rightarrow \exists v \in V \mid L(v) = w$

• Prendo una base di  $V$  che estende  $B_{\text{Ker} L} \Rightarrow B_V = \{u_1, \dots, u_p, v_{p+1}, \dots, v_m\}$

$\hookrightarrow v \in V$  si può scrivere come  $v = a_1 u_1 + \dots + a_p u_p + a_{p+1} v_{p+1} + \dots + a_m v_m$   
(combinazione lineare dei vettori  $B_V$ )

$L(v) = b_1 w_1 + b_2 w_2 + \dots + b_q w_q = a_1 u_1 + \dots + a_p u_p + a_{p+1} v_{p+1} + \dots + a_m v_m$

$\Rightarrow a_1 L(u_1) + \dots + a_p L(u_p) + a_{p+1} L(v_{p+1}) + \dots + a_m L(v_m) = b_1 w_1 + \dots + b_q w_q$

$L(v) = w = b_1 w_1 + \dots + b_q w_q$  sono una base dell'immagine

$\Rightarrow$  poiché ogni  $w_j \in \text{Im} L \forall j=1, \dots, q \Rightarrow \exists \pi_j \in V \mid L(\pi_j) = w_j$

$\Rightarrow L(v) = b_1 L(\pi_1) + \dots + b_q L(\pi_q) = L(b_1 \pi_1 + \dots + b_q \pi_q)$  per linearità di  $L$ .

$\Rightarrow L(b_1 \pi_1 + \dots + b_q \pi_q) = L\left(b_1 \left(\sum_{i=1}^p \alpha_{ij} u_i + \beta_j \sum_{j=p+1}^m v_j\right) + \dots + b_q \left(\alpha_{iq} \sum_{i=1}^p u_i + \beta_{jq} \sum_{j=p+1}^m v_j\right)\right)$

(VERRA' RIPRESO NELLA PROSSIMA LEZIONE)