

Vogliamo associare matrici ad un sistema lineare:

Definizione: una MATRICE di numeri è una tabella di numeri ordinata in righe e colonne

Esempio: $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ \sqrt{2} & 4 & -5 \end{pmatrix} \in M_{2 \times 3}(\mathbb{R})$
 Matrice rettangolare con 2 righe e 3 colonne
 cioè una matrice 2×3

2) Matrice 3×4 reale: $\begin{pmatrix} -1 & 0 & \pi & 3,24 \\ 2 & \sqrt{2} & \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}_{3 \times 4}$

3) Matrice 3×3 : $\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ \sqrt{3} & -\sqrt{3} & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}_{3 \times 3} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$
 Le matrici con lo stesso numero di righe e colonne si chiamano matrici quadrate

Gli elementi delle matrici si chiamano ENTRATE delle matrici.

Le matrici si indicano con lettere maiuscole.

$$A = \begin{pmatrix} a_{ij} \end{pmatrix}_{\substack{i=1, \dots, p \\ j=1, \dots, m}} \quad (a_{ij})_{\substack{i=1,2 \\ j=1,2,3}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}$$

Esempio: data $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}_{3 \times 3}$

qual è l'entrata a_{23} ?
 L'elemento a_{23} è 6.

Sia $\Sigma: \begin{cases} -x_1 + 2x_2 - x_3 = 2 \\ x_1 + x_3 = 1 \end{cases} \Rightarrow$ associamo a Σ la "MATRICE DEI COEFFICIENTI" o "MATRICE INCOMPLETA":

$\begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ Nella matrice compaiono i coefficienti delle variabili delle equazioni del sistema

Si associa una seconda matrice, la "MATRICE COMPLETA" di Σ :

$\begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 & | & 2 \\ 1 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}$ Nell'ultima colonna compaiono anche i termini noti delle equazioni

VICEVERSA SI PUO' ASSOCIARE UN SISTEMA LINEARE AD UNA MATRICE: ESEMPIO:

Data $A \in M_{1 \times 3}(\mathbb{R})$; $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & | & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow$ posso associare il sistema $-x_1 = 2$

Sia $\Sigma: \begin{cases} -x_1 + 2x_2 - x_3 = 2 \\ x_1 + x_3 = 1 \end{cases}$ associo $A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 & | & 2 \\ 1 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}$ ~~$\mathbb{R}^{3 \times 4}$~~

Metodo di eliminazione di Gauss ^{ESECUITO} con le RIGHE DELLA MATRICE ASSOCIATA, INVECE CHE CON LE EQUAZIONI DEL SISTEMA.

$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 & | & 2 \\ 1 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} R_1 + R_2 \rightarrow R_2 \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 & | & 2 \\ 0 & 2 & 0 & | & 3 \end{pmatrix}$ ^{FORMA A GRADINI}
 -1 e 2 sono PIVOT delle matrici e del sistema

IL RANGO di Σ e della matrice associata è 2

Σ ha soluzioni e sono $\infty^{3-2} = \infty^1$

$R_1 - R_2 \rightarrow R_1 \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 & | & -1 \\ 0 & 2 & 0 & | & 3 \end{pmatrix} \quad -R_1 \rightarrow R_1 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 2 & 0 & | & 3 \end{pmatrix}$
 $\frac{1}{2} R_2 \rightarrow R_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 0 & | & \frac{3}{2} \end{pmatrix}$

EFFETTUATE
 Le operazioni con le righe della matrice si chiamano OPERAZIONI ELEMENTARI RIGA

DEF: Forma a gradini CANONICA
(i PIVOT sono tutti 1)

Arrivato alle matrici finale in forma a gradini CANONICA il sistema

$$\Sigma': \begin{cases} X_1 + X_3 = 1 \\ X_2 = \frac{3}{2} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} X_1 = -X_3 + 1 \\ X_2 = \frac{3}{2} \end{cases}$$

Definizione: matrici ottenute l'una dall'altra mediante operazioni elementari riga n_i si dicono EQUIVALENTI

L'equivalenza tra matrici in $M_{p \times m}(\mathbb{R})$ è una relazione di equivalenza.

Una relazione di equivalenza è una relazione tra oggetti di un insieme che gode di 3 proprietà:

1) Proprietà riflessiva

\Downarrow
Ogni oggetto A è
equivalente a se stesso
 $A \sim A \quad \forall A \in M_{p \times m}(\mathbb{R})$

2) Prop. simmetrica

\Downarrow
Dati due oggetti A e B
 $A, B \in$ insieme
se $A \sim B \Rightarrow B \sim A$

3) Prop. transitiva

\Downarrow
Dati tre oggetti $A, B, C \in$ insieme
se $A \sim B$ e $B \sim C \Rightarrow A \sim C$

~~Proprietà 1)~~ Dimostrazione dell'equivalenza tra matrici come relazione di equivalenza:

La proprietà 1) è verificata cioè $A \sim A \quad \forall A \in M_{p \times m}(\mathbb{R})$ perché A è ottenuta da A mediante la moltiplicazione per $\alpha = 1$ di ogni riga

La proprietà 2) è se $A \sim B \Rightarrow B \sim A \quad \forall A, B \in M_{p \times m}(\mathbb{R})$.

Per ipotesi B è ottenuta da A mediante operazioni elementari riga.

Se in B la i -esima riga è ottenuta come $R_i(A) + R_j(A) = R_i(B) \Rightarrow$

\Rightarrow posso ottenere A sostituendo la i -esima riga di B con $R_i(B) - R_j(B)$.

$R_j(A) = R_j(B)$ perché soltanto la i -esima riga viene modificata.

Proprietà 3) se $A \sim B$ e $B \sim C \Rightarrow A \sim C \quad \forall A, B, C \in M_{p \times m}(\mathbb{R})$ PER CASA