

Proposizione

In uno spazio vettoriale V m -dimensionale, consideriamo r vettori linearmente indipendenti $v_1, \dots, v_r \Rightarrow \exists m-r$ vettori di V

w_1, \dots, w_{m-r} tali che $\{v_1, \dots, v_r, w_1, \dots, w_{m-r}\}$ sia una base di V

Dimostrazione

Consideriamo lo spazio generato da $\langle v_1, \dots, v_r \rangle = V_1$

$V_1 = V$ oppure $V_1 \subset V$

① Se $V_1 = V$ allora la base cercata è $\{v_1, \dots, v_r\}$

② Se $V_1 \subset V$ allora $\exists w_1 \in V \setminus V_1 \Rightarrow w_1 \notin \langle v_1, \dots, v_r \rangle$

|

Cioè w_1 non è una combinazione lineare di $v_1, \dots, v_r \Rightarrow w_1, v_1, \dots, v_r$ sono linearmente indipendenti.

↓

Considero il sottospazio $V_2 = \langle w_1, v_1, \dots, v_r \rangle$

$V_2 = V$ oppure $V_2 \subset V$

Se $V_2 = V$ allora la base cercata è $\{w_1, v_1, \dots, v_r\}$

Se $V_2 \subset V$ allora $\exists w_2 \in V \setminus V_2$ non è combinazione lineare di w_1, v_1, \dots, v_r

$\Rightarrow w_2, w_1, v_1, \dots, v_r$ sono lin. indipendenti \Rightarrow considero V_3

$V_3 = \langle w_1, w_2, v_1, \dots, v_r \rangle$

Se $V_3 = V \Rightarrow$ la base cercata è $\{w_1, w_2, v_1, \dots, v_r\}$

Se $V_3 \subset V$ Si prosegue analogamente

~~Lo spazio vettoriale di n-teta ha dimensione~~

quindi Il ragionamento lo tenne quando arriviamo ad avere un numero di vettori linearmente indipendenti pari ad n , CHE SI RAGGIUNGE PERCHE' LA DIMENSIONE DELLO SPAZIO VETTORIALE E' FINITA.

Proposizione

Sia V spazio vettoriale n -dimensionale, con n finito, pari $n+1$ vettori di V .

v_1, \dots, v_{n+1} allora tali vettori sono linearmente dipendenti.

Dimostrazione

Tesi

$$\text{Poniamo } d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_{n+1} v_{n+1} = 0$$

I coeff. delle combinazione lineare sono le coordinate dei vettori nella base considerata.

Supposto $B = \{b_1, \dots, b_n\}$ una base di $V \Rightarrow$ possiamo considerare

le coordinate (x_1, \dots, x_n) di ogni vettore di V nella base data e scriveremo $[v]_B = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

$$[v]_B = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Coordinate di v nella base B

quindi

$$d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_{n+1} v_{n+1} = 0 \quad \text{Pono quindi in questo modo:}$$

$$d_1 [v_1]_B + d_2 [v_2]_B + \dots + d_n [v_n]_B + d_{n+1} [v_{n+1}]_B = 0$$

$$\Rightarrow d_1 \begin{pmatrix} x_{11} \\ x_{21} \\ \vdots \\ x_{n1} \end{pmatrix} + d_2 \begin{pmatrix} x_{12} \\ x_{22} \\ \vdots \\ x_{n2} \end{pmatrix} + \dots + d_n \begin{pmatrix} x_{1n} \\ x_{2n} \\ \vdots \\ x_{nn} \end{pmatrix} + d_{n+1} \begin{pmatrix} x_{1n+1} \\ \vdots \\ x_{nn+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

indice
riguarda
le
coordinate

$$\Rightarrow \sum_0 = \left\{ \begin{array}{l} d_1 x_{11} + d_2 x_{12} + \dots + d_{n+1} x_{1,n+1} = 0 \\ d_1 x_{21} + d_2 x_{22} + \dots + d_{n+1} x_{2,n+1} = 0 \\ \vdots \\ d_1 x_{m1} + d_2 x_{m2} + \dots + d_{n+1} x_{m,n+1} = 0 \end{array} \right.$$

Le integrità di Σ_0 sono d_1, d_2, \dots, d_{n+1} (dunque delle soluzioni
di soli zeri)
quante $(m+1) - r$ sono soluzioni di Σ_0 ?

$$\Rightarrow \text{la matrice dei coefficienti è } A \begin{pmatrix} x_{11} & \dots & x_{1,n+1} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{m1} & \dots & x_{m,n+1} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \operatorname{rg} A \leq m+1 \quad \text{falsa assunzione}$$

↓

Sono presenti soluzioni non nulle, ^{ESSSE} quelle sono ∞^{m+1-r} con $m+1-r \geq 0$

\Rightarrow I VETTORI v_1, \dots, v_{n+1} SONO LIN. DIPENDENTI. (V.D.)

Proposizione Ogni base di uno spazio vettoriale è formata dello stesso numero di vettori.

Corollario della proposizione precedente

e' una conseguenza immediata della proposizione precedente.

Dimostrazione

Dimostrazione per assurdo: nego la tesi per poi giungere ad un risultato impossibile.

Quindi consideriamo due basi dello spazio vettoriale V considerato, con un numero diverso di elementi.

Ipotesi: $B_1 = \{v_1, \dots, v_m\}$ e $B_2 = \{w_1, \dots, w_k\}$ con $m \neq k$

Supponiamo che $m \leq k$ e fissiamo B_1 come base di V , quindi

B_2 è formata da vettori linearmente dipendenti (perché sono $k > m$)

Per ipotesi B_2 è base di V , quindi formata da vettori lin. indipendenti
quindi sono giunti ad un Assurdo \Rightarrow è sbagliato supporre $m < k$

Poniamo $m > k$ quindi Assumiamo B_2 come base di $V \Rightarrow B_2$ è formata
da vettori linearmente dipendenti per la rag. precedente. ESSENDO ORA $m > k$.

Ma già si è ammesso perché per ipotesi B_1 è base di V .

Quindi è sbagliato supporre $m > k$

$m > k \longrightarrow$ Assurdo
 $m < k \longrightarrow$ Assurdo

Quindi è sbagliato supporre $m \neq k$

Quindi $m = k$ dove $m (= k)$ indica la dim. dello spazio.

Esercizio

Dati i vettori $v_1, v_2 \in \mathbb{R}^4$ con $[v_1]_e = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$

e con $[v_2]_e = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ con \mathcal{B} base canonica di \mathbb{R}^4

dopo aver verificato che $\dim \langle v_1, v_2 \rangle = 2$, completare $\{v_1, v_2\}$ ad una base di \mathbb{R}^4

Dimostro che v_1 e v_2 sono linearmente indipendenti.

→ in questo modo dimostreremo

v_1 e v_2 sono generatori di $\langle v_1, v_2 \rangle$ e v_1, v_2 sono linearmente indipendenti perché non sono multipli l'uno dell'altro.

che $\langle v_1, v_2 \rangle$ sono una base di \mathbb{R}^2

PRENDIAMO UN TERZO VETTORE, AD ESEMPIO

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \\ 4 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Considero un minore
di ordine 3

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \neq 0$$

quindi $R_g = 3$

ORA AGGIUNGO AI TRG UN QUARTO VETTORE: $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ Sono lin. indipendenti

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ne calcolo il determinante rispetto
all'ultima linea

$$|A| = -2 \neq 0 \quad \text{Sono lin. indipendenti}$$

$$R_g = 4$$

Io completo $\{v_1, v_2\}$ ad una base di \mathbb{R}^4 : $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

Consider

$$AX = 0 \quad \text{con } A \in \mathbb{M}_{k \times m} \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \Rightarrow$$

\Rightarrow Consider alcuni sottospazi vettoriali ad uno snodati

① $\text{Sf } \Sigma_0 \subseteq \mathbb{R}^m$

righe
|
linee
|
Spazio 3D
!

Sf $\Sigma_0 = \{ \text{soltuzioni del sistema } AX=0 \}$

Tale spazio non varia con le operazioni elementari riga sulle matrici equivalenti.

Esercizio per casa

② Date $A \in \mathbb{M}_{k \times m}$ si considerino gli spazi:

- Spazio riga di $A = \langle R_1, \dots, R_k \rangle$: con R_f RIGHE DI A
- Spazio colonna di $A = \langle C_1, \dots, C_n \rangle$: con C_f COLONNE DI A

- Dimostrare che sono sottospazi vettoriali e determinare di quale spazio, se c'è, dire se e come le operazioni elementari riga di A li cambiano..