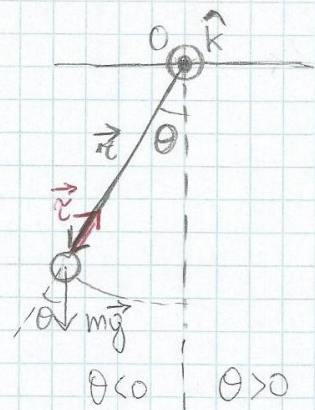


Problema 45

- (a) Determinare il momento delle forze agenti su di un pendolo semplice e il momento angolare dello stesso.
- (b) Scrivere l'equazione del moto.
- (c) Calcolare la potenza prodotta dalla forza peso ed esprimerla in funzione di $\mathbf{M}$.

a) $\vec{M}_0, \vec{L}_0$?



$$\vec{M}_0 = \vec{r} \wedge (\vec{r} + m\vec{g})$$

OSS:

- Moto su un piano $\rightarrow \vec{M}_0$ ha direzione costante lungo z
- $\vec{r} \parallel \vec{r} \Rightarrow \vec{r}$ ha momento nullo

$$\vec{M}_0 = \vec{r} \wedge m\vec{g}$$

- Momento forza peso in modulo

$$mg |\sin \theta| l = |\vec{M}_0|$$

$\underbrace{mg}_{|\vec{m}\vec{g}|} \quad \underbrace{|\sin \theta|}_{|\vec{r}|} \quad \underbrace{l}_{|\vec{r}|}$

(REGOLA MANO DESTRA)

$$\vec{M}_0 = -l mg \sin \theta \hat{k}$$

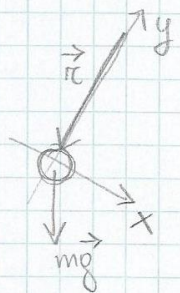
$$M_{0z} = -l mg \sin \theta$$

⊙ vettore uscente

$$\theta < 0 \Rightarrow M_{0z} > 0$$

$$\theta > 0 \Rightarrow M_{0z} < 0$$

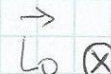
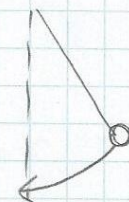
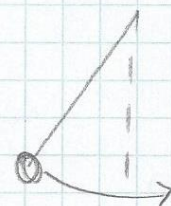
⊗ vettore entrante



$$\vec{L}_0 = \vec{r} \wedge m\vec{v}$$

dato che $\vec{v} \perp \vec{r} \Rightarrow L_{0z} = l m v$

$\vec{L}_0$ è diretto lungo z e $\perp$ al piano di $\vec{r}$ e $\vec{v}$



$$b) \quad M_{Oz} = -lmg \sin \theta$$

$$L_{Oz} = m l v$$

$$2^{\text{a}} \text{ eq. cardinale} \Rightarrow M_O = \frac{dL_O}{dt}$$

$$-lmg \sin \theta = m l \frac{dv}{dt} = m l^2 \frac{d^2 \theta}{dt^2}$$

$$-g \sin \theta = l \frac{d^2 \theta}{dt^2} = \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -\frac{g}{l} \sin \theta$$

in un moto circolare

$$v = \omega r$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{d\omega r}{dt} = \frac{d^2 \theta}{dt^2} r$$

$$c) \quad W = \frac{dL}{dt} \quad dL = \vec{F} \cdot d\vec{s} \Rightarrow \frac{dL}{dt} = \vec{F} \cdot \frac{d\vec{s}}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

$\vec{F}$ è costante nel t

$$\vec{v} = \vec{\omega} \wedge \vec{r}$$

$$\rightarrow W = \vec{F} \cdot (\vec{\omega} \wedge \vec{r})$$

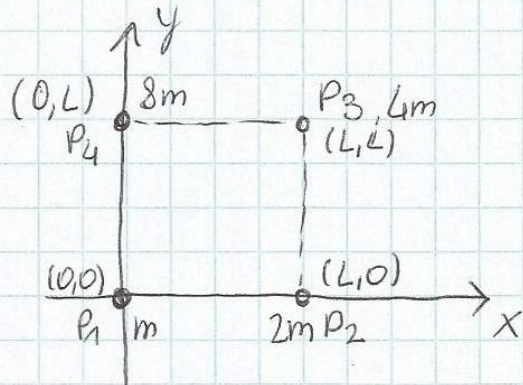
$$(\vec{a} \wedge \vec{b}) \cdot \vec{c} = (\vec{c} \wedge \vec{a}) \cdot \vec{b} = (\vec{b} \wedge \vec{c}) \cdot \vec{a}$$

$$\vec{F} \cdot (\vec{\omega} \wedge \vec{r}) = \vec{\omega} \cdot (\vec{r} \wedge \vec{F}) = \vec{\omega} \cdot \vec{M}_O$$

Problema 47

Quattro punti materiali di masse m , $2m$, $4m$ e $8m$ sono disposte sui vertici di un quadrato, giacente nel piano xy , rispettivamente nelle posizioni $P_1 \equiv (0,0)$, $P_2 \equiv (L,0)$, $P_3 \equiv (L,L)$, $P_4 \equiv (0,L)$. Determinare le coordinate del centro di massa.

$m, 2m, 4m$ e $8m$



? trova le coordinate del centro di massa

$$\vec{r}_{cm} = \frac{\sum_{i=1}^n \vec{r}_i m_i}{\sum_{i=1}^n m_i} = (x_{cm}, y_{cm})$$

$$x_{cm} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i m_i}{\sum_{i=1}^n m_i} = \frac{0 \cdot m + L \cdot 2m + L \cdot 4m + 0 \cdot 8m}{m + 2m + 4m + 8m}$$

$$= \frac{L \cdot 6m}{15m} = \frac{2L}{5}$$

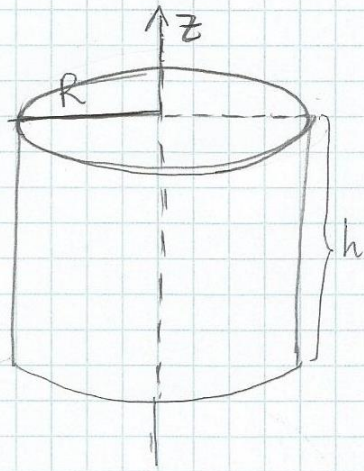
$$y_{cm} = \frac{\sum_{i=1}^n y_i m_i}{\sum_{i=1}^n m_i} = \frac{0 \cdot m + 0 \cdot 2m + L \cdot 4m + L \cdot 8m}{15m}$$

$$= \frac{L \cdot 12m}{15m} = \frac{4L}{5}$$

$$\vec{r}_{cm} = (x_{cm}, y_{cm}) = \left(\frac{2L}{5}, \frac{4L}{5} \right)$$

Problema 48

- (a) Determinare il momento d'inerzia baricentrico di un cilindro di rame ($\rho=8.89 \text{ g/cm}^3$), avente raggio $R=1.00 \text{ cm}$ e altezza $h=10.0 \text{ cm}$, rispetto ad un'asse parallelo alle generatrici del cilindro.
- (b) Ricavare la stessa quantità rispetto ad un'asse passante per una generatrice.

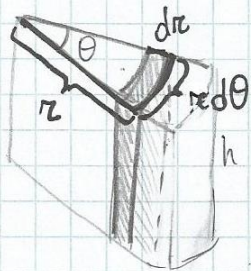


CORPO RIGIDO (cilindro pieno omogeneo)

$$m = \rho \cdot V = \rho \pi R^2 h$$

costituito da un insieme continuo di
punti materiali, che sono elementi
infinitesimi di massa dm , che
si trovano a una distanza r
dall'asse

$$dm = \rho dV = \rho dr \cdot r d\theta \cdot h$$



$$I_z = \int_V dI_z = \int_V r^2 \cdot dm = \int_V r^3 \cdot h \cdot \rho dr d\theta =$$

$$= \int_0^{2\pi} \int_0^R h \rho r^3 dr d\theta$$

$$= \int_0^R h \rho 2\pi r^3 dr$$

$$= h \rho 2\pi \frac{r^4}{4} \Big|_0^R = h \rho 2\pi \frac{R^4}{4} = 160 \text{ g cm}^2 = 1,4 \cdot 10^5 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$$

dI_z non dipende da
 θ , per cui posso
integrare su tutta la
circonferenza di
raggio r e spessore
 dr

ricordo che $\rho = \frac{m}{V} = \frac{m}{\pi R^2 h} \rightarrow I_z = \frac{1}{2} \frac{\pi h m R^4}{\pi R^2 h} = \frac{1}{2} m R^2$

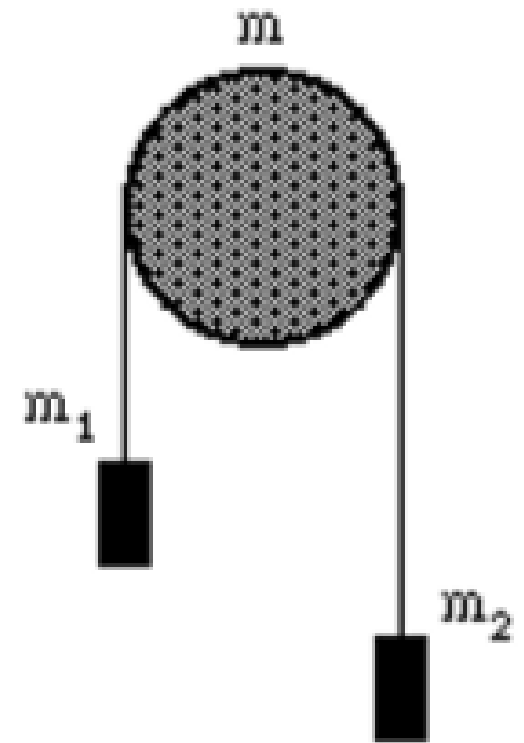
b) Teorema di Steiner

$$I_a = I_z + m R^2 = \frac{1}{2} m R^2 + m R^2 = \frac{3}{2} m R^2 = 3 I_z = 420 \text{ g cm}^2$$

Problema 49 (*macchina di Atwood*)

Le masse $m_1=1.00$ kg, $m_2=2.00$ kg sono connesse attraverso una fune inestensibile, perfettamente flessibile e di massa trascurabile. La carrucola rappresentata in figura ha massa $m=8.00$ kg e raggio $R=10.0$ cm. Si assuma che la fune scorra sulla carrucola senza scivolare.

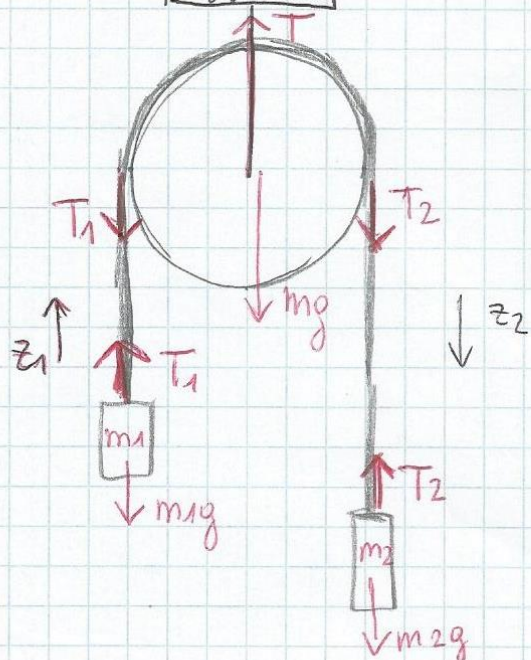
- (a) Ricavare la legge oraria con cui si muovono i due gravi.
- (b) Determinare il valore della tensione della fune nei due tratti verticali.



Prob 49

MACCHINA DI ATWOOD

$m_1 = 1,00 \text{ kg}$
 $m_2 = 2,00 \text{ kg}$
 $m = 8,00 \text{ kg}$
 $R = 10,0 \text{ cm}$



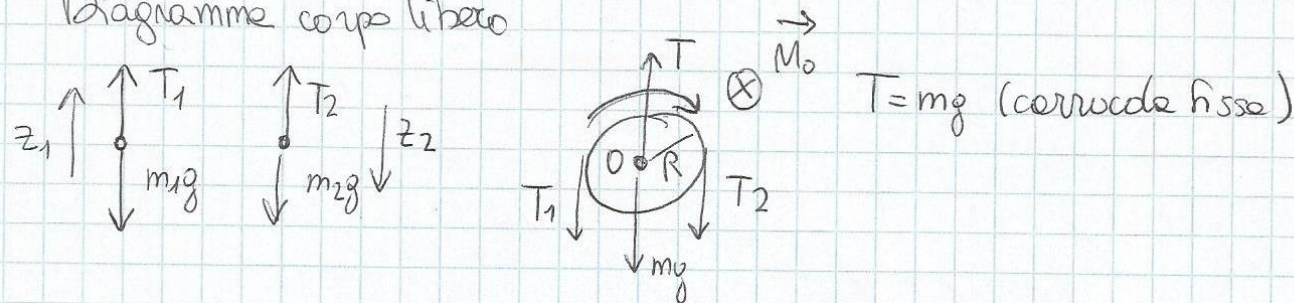
la fine scende sulla
cervicola senza scivolo

? legge newton con cui si muovono i 2 gravi

- cosa cambia rispetto alle carrucole di massa trascurabile? Che la carrucola ha una certa inerzia (momento di inerzia)

$m_2 > m_1$ per cui m_1 salirà e m_2 scenderà e la carrucola ruoterà in senso orario

Diagrammi corpo libero



$T = mg$ (carrucola fissa)

equi del moto

$$\text{I} \quad m_1 a_1 = T_1 - m_1 g$$

$$\text{II} \quad m_2 a_2 = m_2 g - T_2$$

$$\text{III} \quad \begin{cases} a_1 = a_2 = \alpha R \\ M_0 = R(T_2 - T_1) = I_0 \alpha \end{cases} \rightarrow \text{acceleraz. carrucola nel moto rotatorio}$$

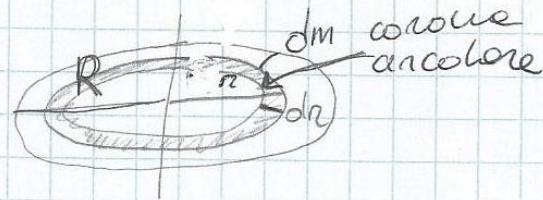
Per scrivere la legge oraria mi serve trovare l'accelerazione del sistema

4 incognite a, T_1, T_2, I_0

Per prime cose calcolo il momento di inerzia I_0

$$dI = r^2 dm \quad (\text{la corda è un disco})$$

$$\rho = \frac{m}{V} = \frac{m}{\pi R^2 l} \quad ; \quad dm = 2\pi r dr \rho$$



$$\Downarrow dI = r^2 2\pi r dr \frac{m}{\pi R^2 l} = 2m \frac{r^3}{R^2 l} dr$$

$$I_0 = \int_0^R \frac{2m}{R^2 l} r^3 dr = \frac{2m}{R^2 l} \frac{R^4}{4} = \frac{1}{2} m R^2$$

$$\text{III)} \quad \frac{1}{2} m R^2 \alpha = R(T_2 - T_1) \Rightarrow T_2 - T_1 = \frac{1}{2} R m \alpha$$

$$\text{I)} + \text{II)} \Rightarrow m_1 a_1 + m_2 a_2 = \underbrace{T_1 - T_2}_{= \frac{1}{2} R m \alpha \text{ (III)}} - m_1 g + m_2 g$$

$$m_1 \underbrace{a_1}_a + m_2 \underbrace{a_2}_a + \frac{1}{2} R m \underbrace{\alpha}_a = -m_1 g + m_2 g$$

$$(m_1 + m_2 + \frac{1}{2} m) a = (m_2 - m_1) g$$

$$a = \frac{m_2 - m_1}{m_2 + m_1 + \frac{1}{2} m} \cdot g$$
$$= \frac{2-1}{1+2+8/2} \cdot 9,81 = 1,40 \text{ m/s}^2$$

$$\text{oss. se } m \rightarrow 0$$
$$a = \frac{m_2 - m_1}{m_2 + m_1} g$$

(b) Determinare il valore della tensione della fune nei due tratti verticali.

b) ? T_1 e T_2

$$T_1 = m_1(a + g) = m_1\left(\frac{1}{7} + 1\right)g = 11,2 \text{ N}$$

$$T_2 = m_2(g - a) = m_2\left(1 - \frac{1}{7}\right)g = 16,8 \text{ N}$$