

Problema 05

In un piano é dato un punto materiale che si muove lungo un'ellisse avente uno dei due fuochi coincidente con l'origine O e descritto dalla seguente equazione in coordinate polari:

$$r(\theta) = \frac{a(1-e^2)}{1+e \cos \theta}$$

dove a ed e sono il semiasse maggiore e l'eccentricità, rispettivamente. Il moto del punto lungo l'ellisse é tale per cui la velocità areolare attorno all'origine O é una costante k . Dimostrare che l'accelerazione del punto materiale é diretta verso il punto O e inversamente proporzionale al quadrato della distanza da O .

Soluzione.

La velocità areolare \dot{A} é una costante del moto, quindi:

$$\dot{A} = \frac{1}{2} r^2 \dot{\theta} = k$$

Ricordiamo l'espressione dell'accelerazione \vec{a} in coordinate polari:

$$\vec{a} = (\ddot{r} - r \dot{\theta}^2) \hat{u}_r + (2 \dot{r} \dot{\theta} + r \ddot{\theta}) \hat{u}_\theta = (\ddot{r} - r \dot{\theta}^2) \hat{u}_r + \frac{1}{r} \frac{d}{dt} (r^2 \dot{\theta}) \hat{u}_\theta$$

Dalla costanza della velocità areolare, esprimiamo $\dot{\theta}$ come segue:

$$\dot{\theta} = \frac{2k}{r^2}$$

Si sostituisce questa nell'espressione di \vec{a} :

$$\vec{a} = (\ddot{r} - \frac{4k^2}{r^3}) \hat{u}_r$$

Notiamo come la componente trasversale di \vec{a} sia nulla in quanto la derivata temporale della costante k annulla il coefficiente relativo al versore \hat{u}_θ .

A questo punto, rimane da ricavare l'espressione di \ddot{r} in funzione delle coordinate (r, θ) :

$$\frac{dr}{dt} = \frac{dr}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = \frac{d}{d\theta} \left(\frac{a(1-e^2)}{1+e \cos \theta} \right) \frac{2k}{r^2} = \frac{a e (1-e^2) \sin \theta}{(1+e \cos \theta)^2} \frac{2k (1+e \cos \theta)^2}{a^2 (1-e^2)^2}$$

$$\dot{r} = \frac{2k e}{a(1-e^2)} \sin \theta$$

$$\ddot{r} = \frac{d\dot{r}}{dt} = \frac{d\dot{r}}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = \frac{2k e}{a(1-e^2)} \cos \theta \frac{2k}{r^2}$$

ora esprimiamo il termine $\cos \theta$ in funzione di r dall'equazione dell'ellisse:

$$\cos \theta = \frac{1}{e} \left(\frac{a(1-e^2)}{r} - 1 \right), \text{ da cui si ottiene:}$$

$$\ddot{r} = \frac{4k^2}{a(1-e^2)} \frac{1}{r^2} \left(\frac{a(1-e^2)}{r} - 1 \right) = \frac{4k^2}{r^3} - \frac{4k^2}{a(1-e^2)r^2}$$

Sostituendo nell'espressione di \vec{a} si ottiene pertanto:

$$\vec{a} = -\frac{4k^2}{a(1-e^2)r^2} \hat{u}_r$$

ovvero l'accelerazione é diretta verso l'origine O e varia in modulo in modo inversamente proporzionale al quadrato della distanza da O .

C.V.D.

N.B.

Ai tempi di Halley e Newton, già dalle leggi di Keplero si sapeva che i pianeti si muovono su ellissi uno dei cui fuochi corrisponde alla posizione del Sole e già si conosceva la costanza della velocità areolare. Fu proprio Newton, sollecitato da Halley, a fornire la prima dimostrazione che tali proprietà implicavano un'accelerazione inversamente proporzionale al quadrato della distanza, come poi Newton stesso formulerà nella legge di gravitazione universale nei suoi *Principia*.

In particolare, come si vedrà più avanti nel programma, é interessante notare come si possa ricavare la terza legge di Keplero (i quadrati dei periodi di rivoluzione dei pianeti attorno al Sole sono proporzionali ai rispettivi cubi dei semiassi maggiori):

$$\dot{A} = k = \frac{\text{area ellisse}}{\text{periodo di riv.}} = \frac{\pi a b}{T} = \frac{\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{T}$$

sostituendo questa nell'espressione dell'accelerazione:

$$\vec{a} = -\frac{4\pi a^3}{T^2} \frac{\hat{u}_r}{r^2}$$

Poiché il coefficiente dipende soltanto dal Sole, esso é lo stesso per tutti i pianeti; in particolare, il termine a^3/T^2 é lo stesso per tutti i pianeti, che é proprio quanto asserito dalla terza legge di Keplero.