

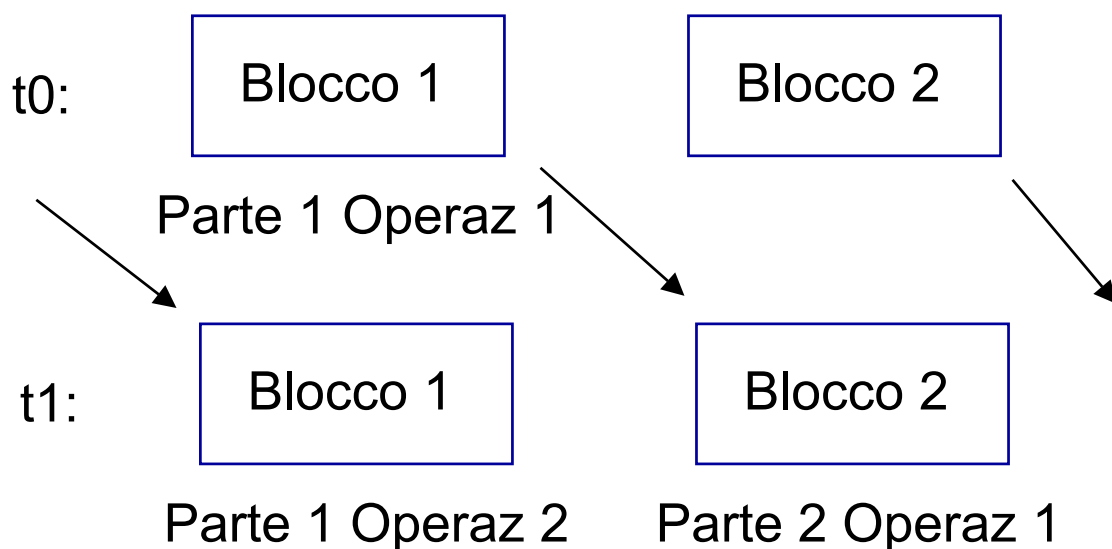
Architetture “moderne”

- ◆ Esecuzione delle istruzioni in pipeline
- ◆ Predizione dei branch
- ◆ Multiple issue
- ◆ Register renaming
- ◆ Esecuzione fuori ordine
- ◆ Cache non bloccanti

Pipelining

PIPELINING

- ◆ utile per eseguire una sequenza di operazioni simili
- ◆ ciascuna operazione viene scomposta in parti
- ◆ le parti sono eseguite in successione su blocchi funzionali diversi
- ◆ la sequenza di operazioni è eseguita in modo che ogni blocco operi contemporaneamente agli altri su parti diverse di operazioni in sequenza



Pipelining nell'esecuzione delle istruzioni

Il pipelining può essere utilmente applicato per velocizzare l'esecuzione delle istruzioni,

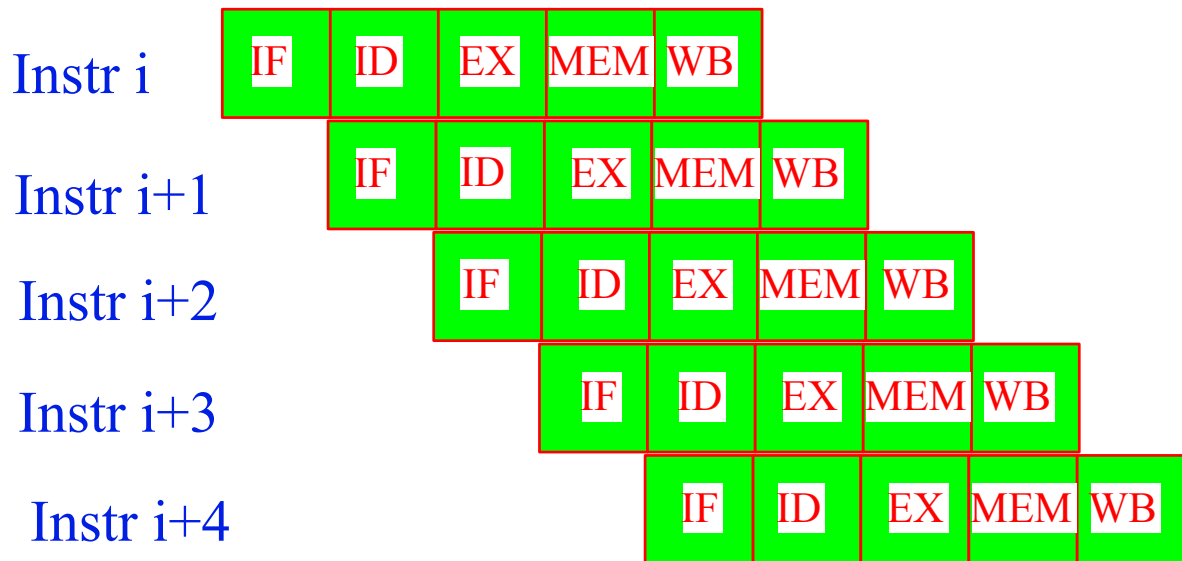
Se:

- ◆ la sovrapposizione di istruzioni non crea conflitti di risorse (i blocchi hanno risorse indipendenti)
- ◆ tutte le parti hanno la stessa velocità (carico bilanciato)
- ◆ i registri possono essere letti e scritti contemporaneamente
- ◆ ogni stadio prevede REGISTRI LATCH che memorizzano il data path e le istruzioni con i relativi segnali di controllo tra ogni stadio ed il successivo

→ lo speedup tra esecuzione sequenziale delle istruzioni e esecuzione in pipeline è pari al numero di stadi della pipeline

Esecuzione in pipeline

DLX:

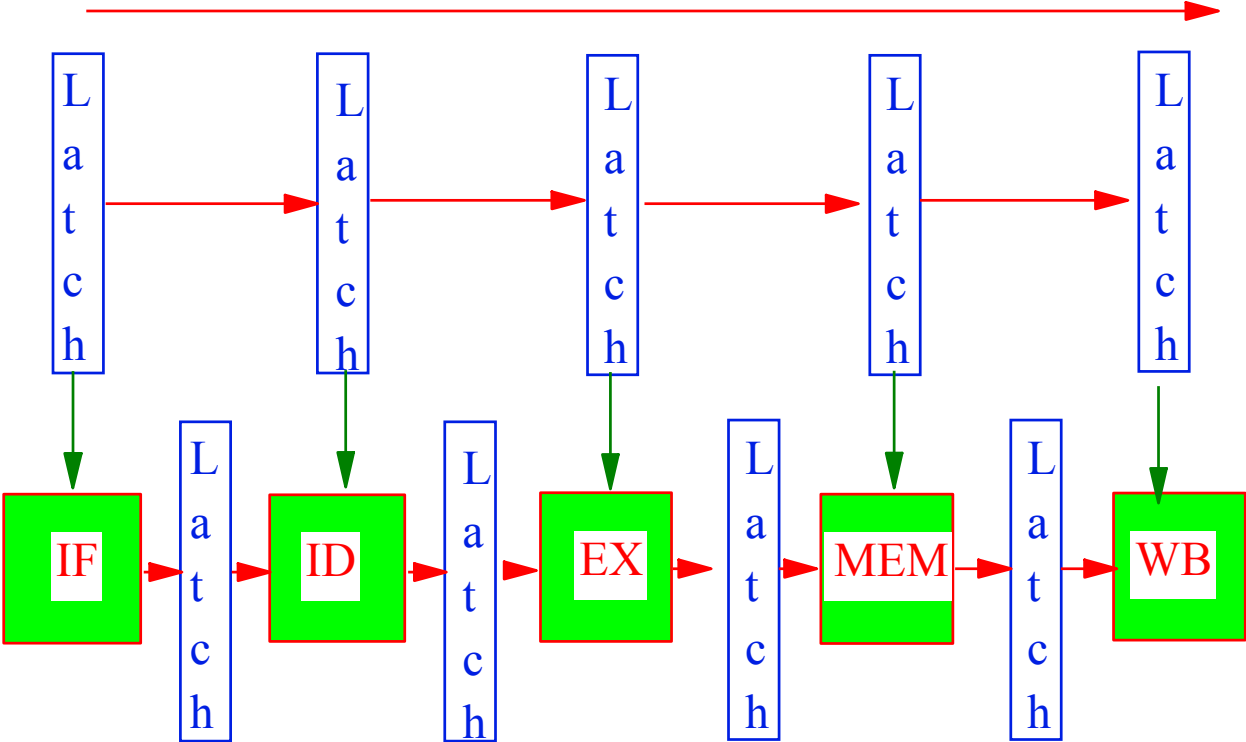


$$T_{\text{exec pipeline}} = \frac{T_{\text{exec seq}}}{N_{\text{stadi}}}$$

A parità di tempo di esecuzione della singola istruzione l'aumento degli stadi aumenta lo speedup

Pipelining

Percorso delle istruzioni



Percorso dei dati



Alee nelle pipeline

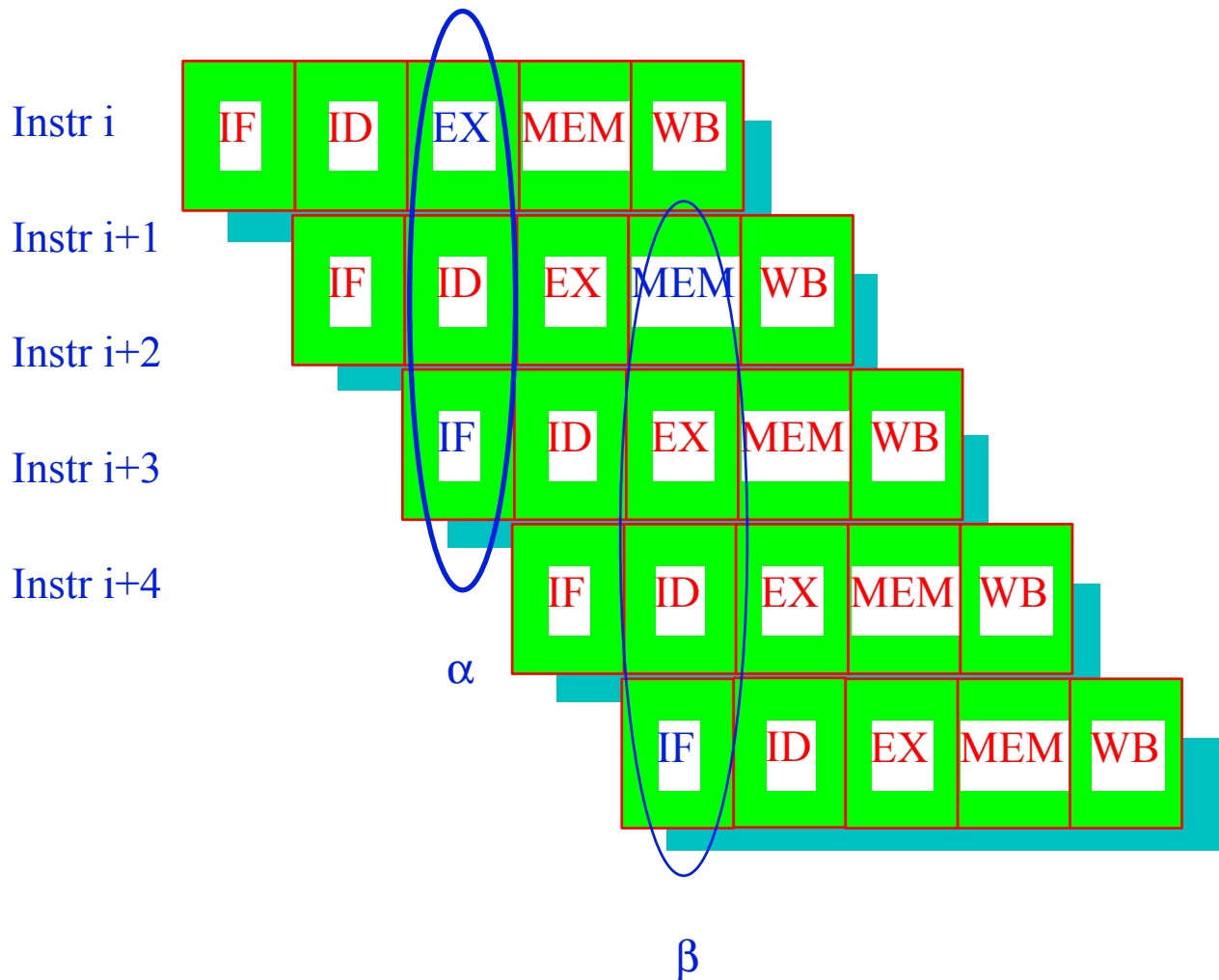
Esistono tre limiti all'aumento del numero degli stadi della pipeline (non idealità):

- **Alee strutturali:** conflitto di risorse: a due blocchi occorre la stessa risorsa, esempio la **ALU**

- **Alee di dato:** a un'istruzione serve un **risultato non ancora pronto**, in quanto l'istruzione che la precede nel programma è ancora in corso di esecuzione

- **Alee di controllo:** il processore **non sa dove trasferire il controllo** ("saltare") perché non è ancora stato determinato se e dove saltare

Alee strutturali



α – Conflitto sulla ALU fra EX (operazioni) e IF (incremento PC)

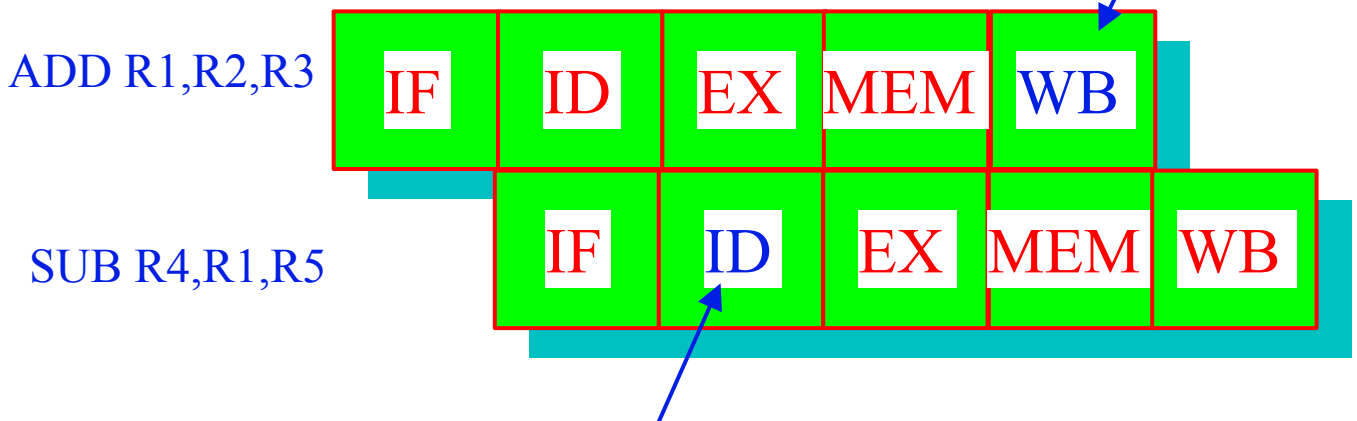
β – Conflitto per il bus fra MEM e IF

Alee di dato

- ADD R2,R3,R1 $R1 \leftarrow R2+R3$

- SUB R1,R5,R4 $R4 \leftarrow R1-R5$

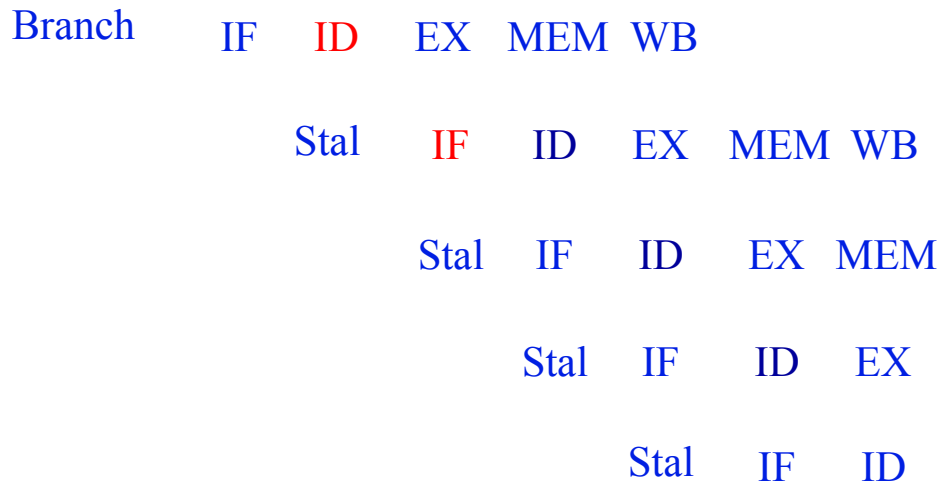
Qui R1 in RF



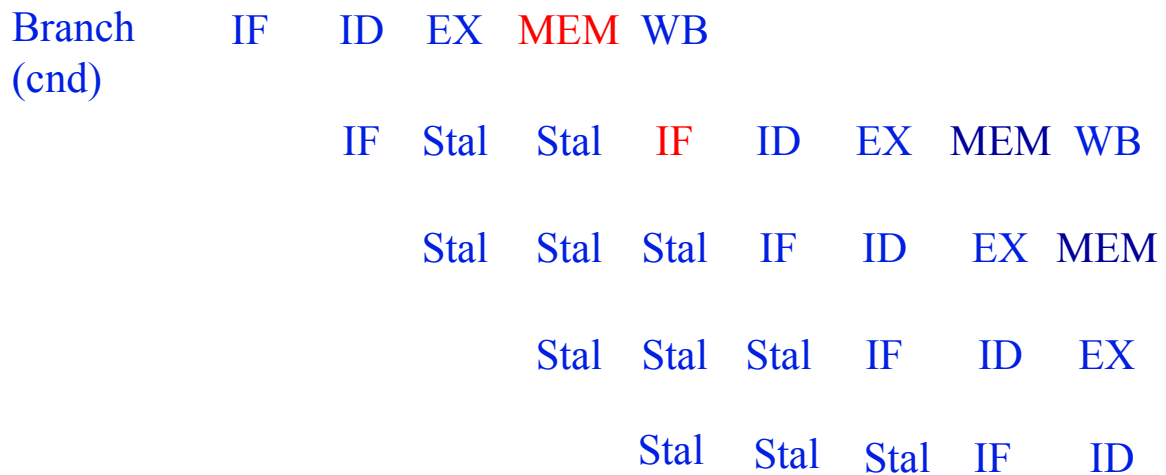
Qui è richiesto R1 (da porre nel registro A di ingresso alla ALU)

- L'istruzione SUB richiede la presenza nel Register File di R1 per eseguire lo stadio ID
- Unica soluzione: **ANTICIPAZIONE (FORWARDING)**

Alee di controllo



Un salto introduce uno stallo (1 clcok sprecato) nella pipeline perché l'indirizzo a cui saltare è noto solo dopo la fase di decode



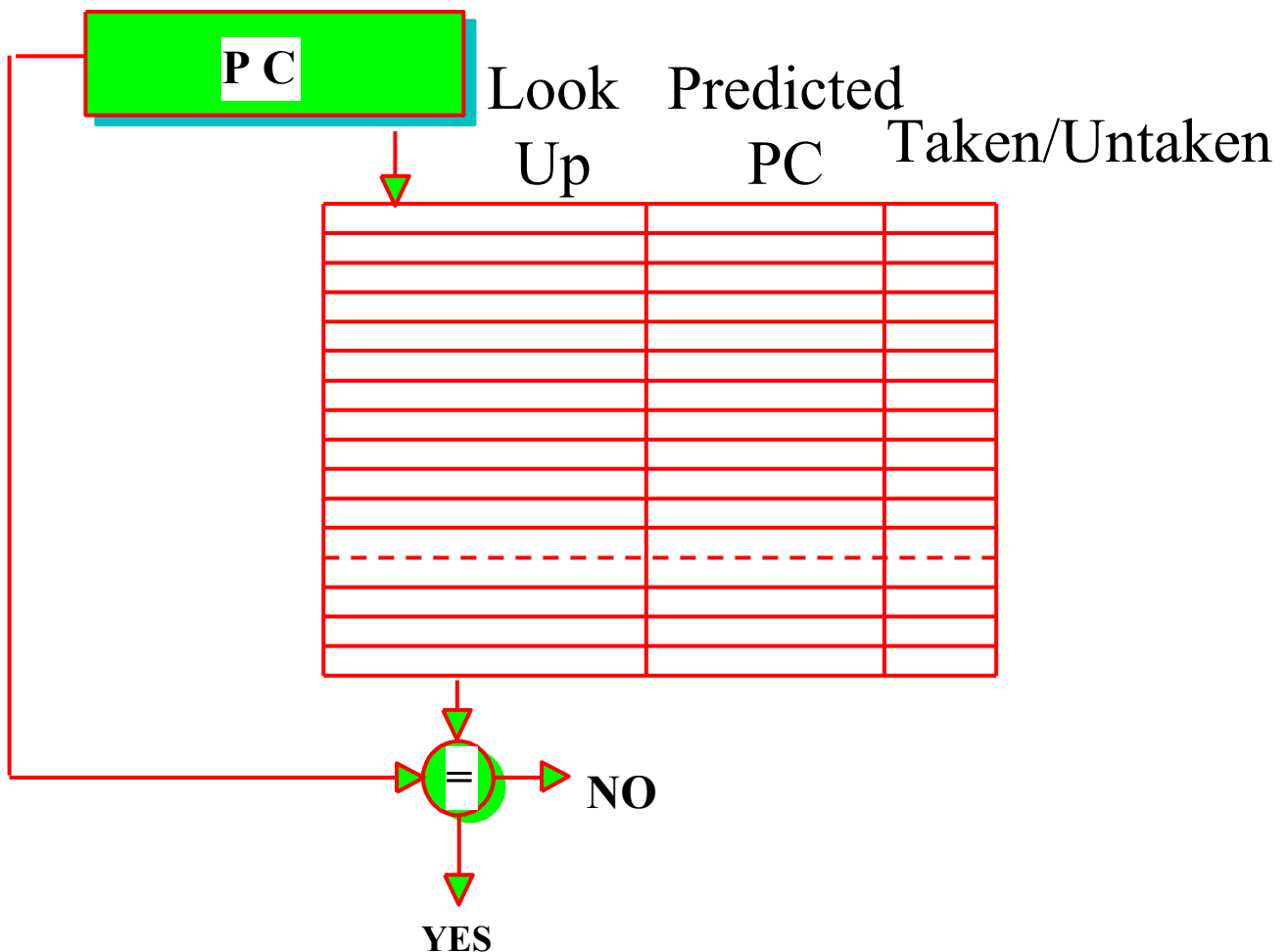
Un salto condizionale introduce 3 stalli nella pipeline perché la condizione di salto è valutata solo dopo la fase di MEM (vedi lucidi sul DLX)

Predizione dei branch

- Per massima efficienza bisogna sapere a quale indirizzo prevedere la prossima istruzione **alla fine di IF**:

Branch target buffer (BTB)

- **Look up**: indirizzo dell'istruzione
- **Predicted PC**: indirizzo previsto per la prossima



Multiple-issue

Obiettivo: **ottenere un CPI < 1**

Una singola pipeline può ottenere al massimo

CPI = 1

→bisogna completare più di un'istruzione per ciclo

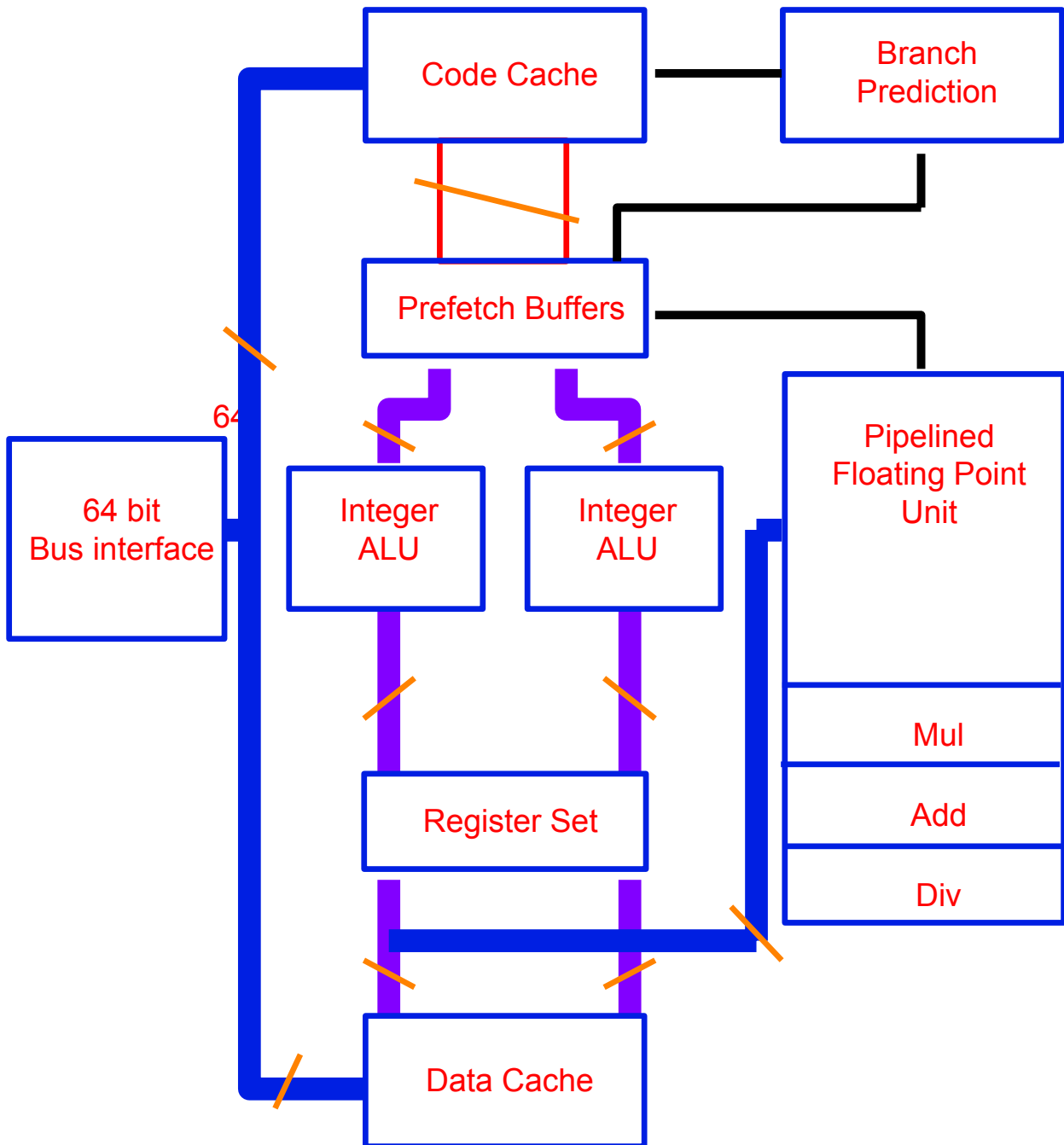
1) SUPERSCALARE

- più pipeline che operano contemporaneamente
- il programma è specificato nel comune modo sequenziale
- il processore verifica a run-time se è possibile eseguire sulle varie pipeline diverse istruzioni in parallelo, nel rispetto delle operazioni specificate dal programma sequenziale

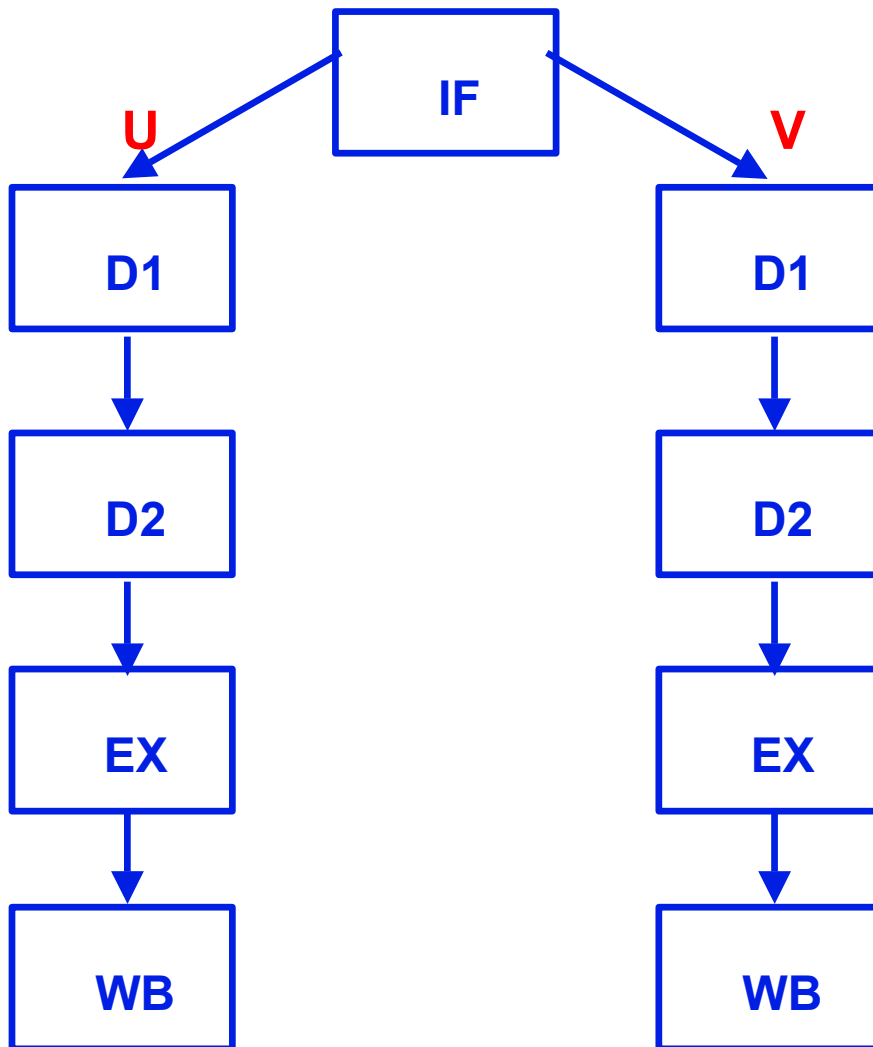
2) VLIW (Very Large Instruction Word)

- più unità che operano contemporaneamente
- il programma è specificato in modo parallelo, assegnando a ciascuna unità le operazioni da eseguire
- Speed-up potenziale maggiore, perché il programma ha visibilità delle risorse parallele (parallelismo esplicito)

Architettura Pentium

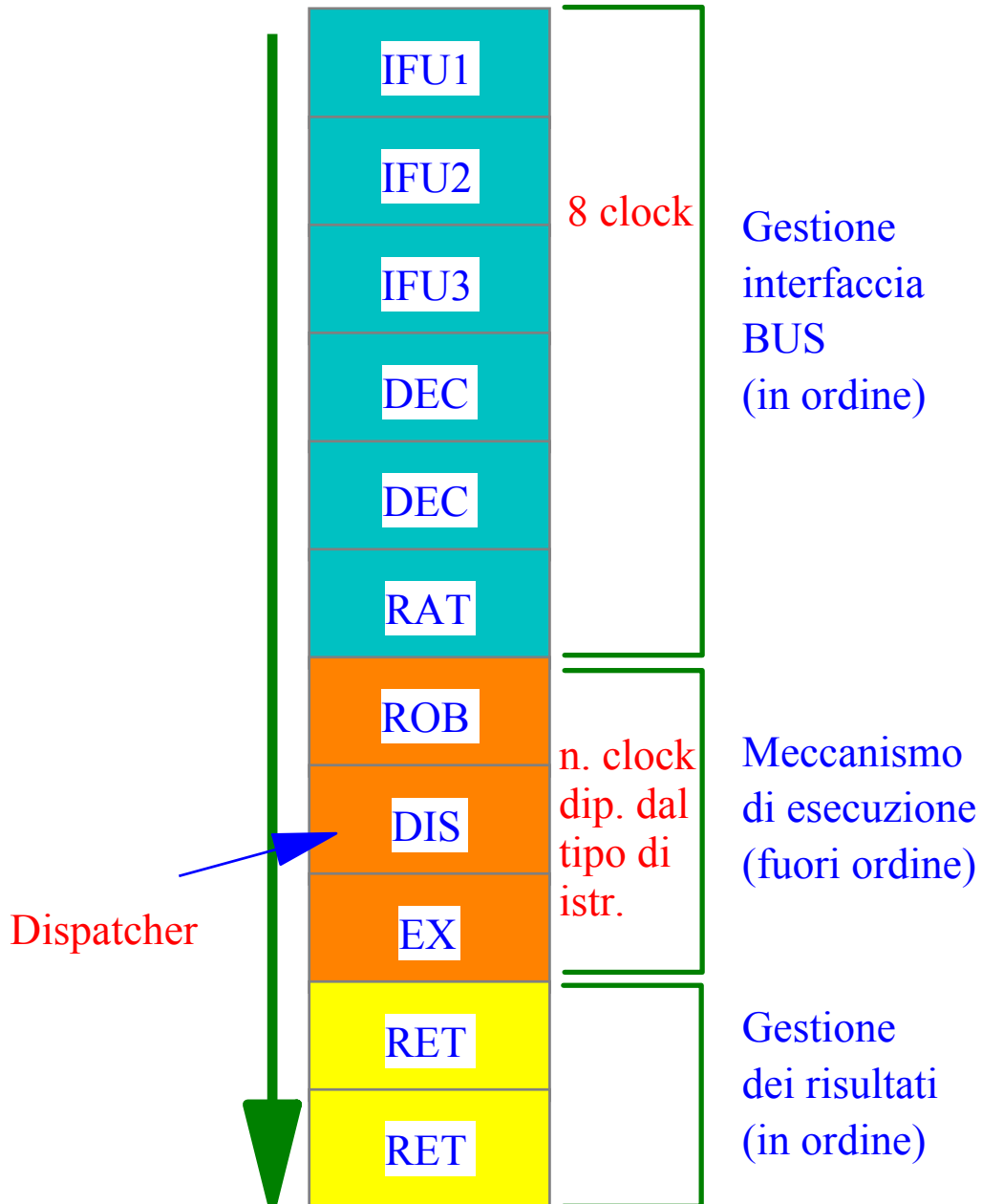


Pipeline Pentium



Il processore Pentium ha due pipeline di 5 stadi ciascuna operanti in parallelo

Pipeline P6 (Pentium Pro, II, III)

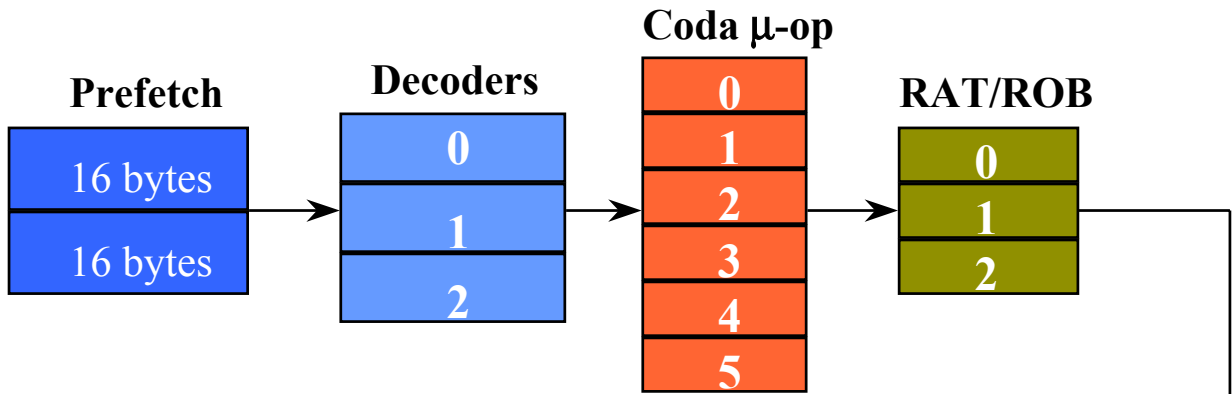


Descrizione della pipeline

- ◆ IFU1: carica una linea di 32 byte dalla cache delle istruzioni al prefetch buffer
- ◆ IFU2: identifica l'inizio delle varie istruzioni nel blocco e presenta i salti al BTB (predizione branch)
- ◆ IFU3: allinea le istruzioni per presentarle ai decoder
- ◆ DEC1: decodifica le istruzioni nelle corrispondenti micro-ops (istruzioni semplici, **1 o più**). **Le micro-ops sono istruzioni di tipo RISC.** Fino a **3 istruzioni** possono essere decodificate **contemporaneamente** (vedi due pagg. dopo).
- ◆ DEC2: passa le micro-ops nella coda delle istruzioni decodificate
- ◆ RAT (Register Alias Table & Allocator stage): se la micro-op ha operandi sorgente, all'operando sorgente viene associato un registro o una entry della ROB table.

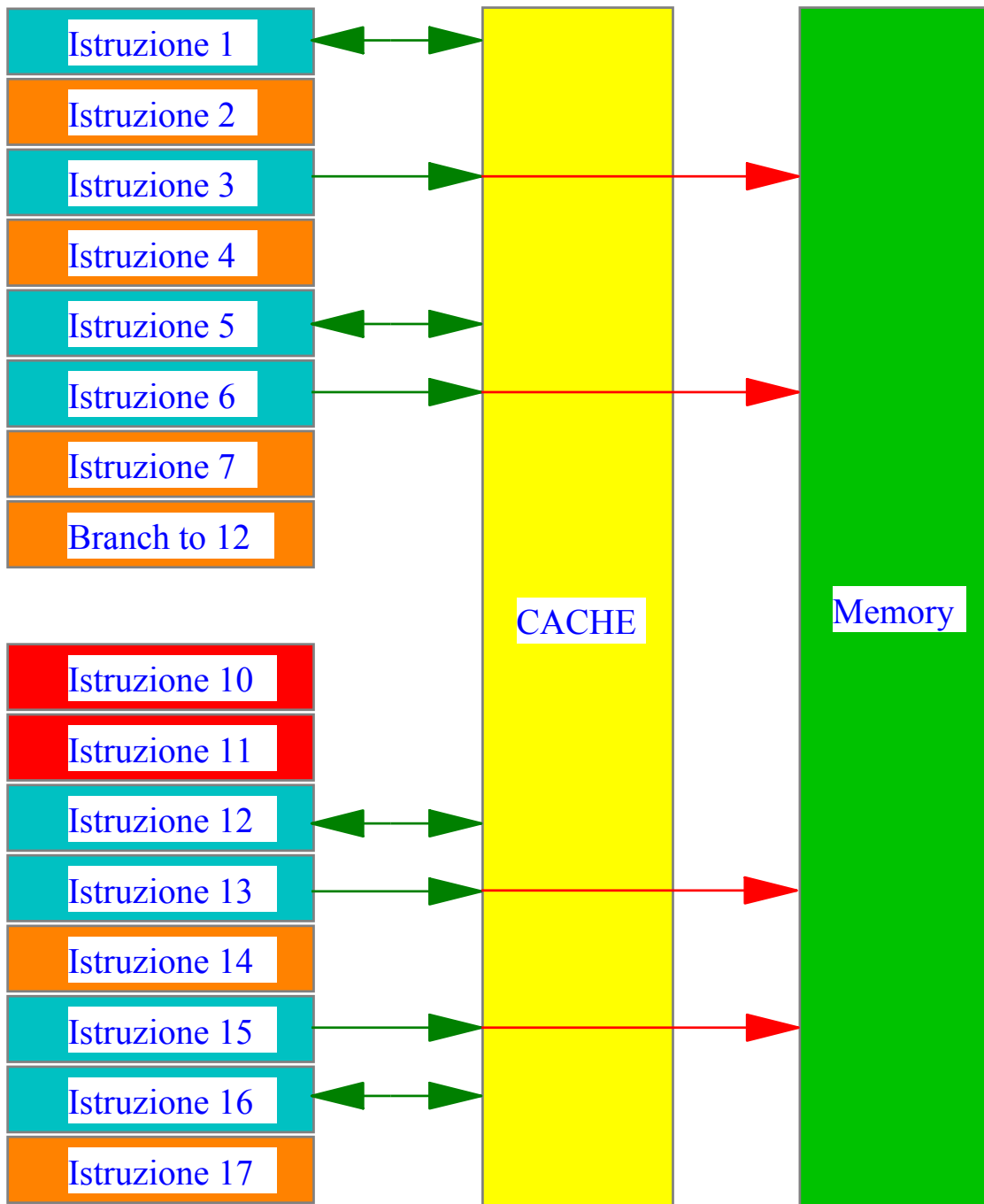
- ◆ ROB (ReOrder Buffer): le istruzioni entrano nel buffer di esecuzione in ordine di programma. **Il ROB è un buffer circolare con al massimo 40 micro-ops, puntato da due puntatori: start-of-buffer, end-of-buffer.**
- ◆ DIS: le micro-ops sono **a 3 alla volta** portate di fronte alle unità di esecuzione (dispatcher)
- ◆ EX: esegue le micro-ops; in quanto istruzioni semplici, sono eseguite quasi tutte in un ciclo di clock.
- ◆ RET1: le istruzioni completate (comprese quelle che dipendono da salti condizionali precedenti) sono marcate “pronte per il ritiro”
- ◆ RET2: quando le istruzioni precedenti hanno completato l'esecuzione, e tutte le micro-ops dell'istruzione corrente sono completate, gli effetti sui registri dell'istruzione corrente sono fissati, in stretto ordine di programma.

Attività fuori ordine



	Status	Indirizzo memoria	microoperazione	Registri Alias
0				
39				

Cache P6



- Le CACHES sono NON BLOCCANTI (4 miss contemporanei) sul bus fino a 8 richieste pendenti -