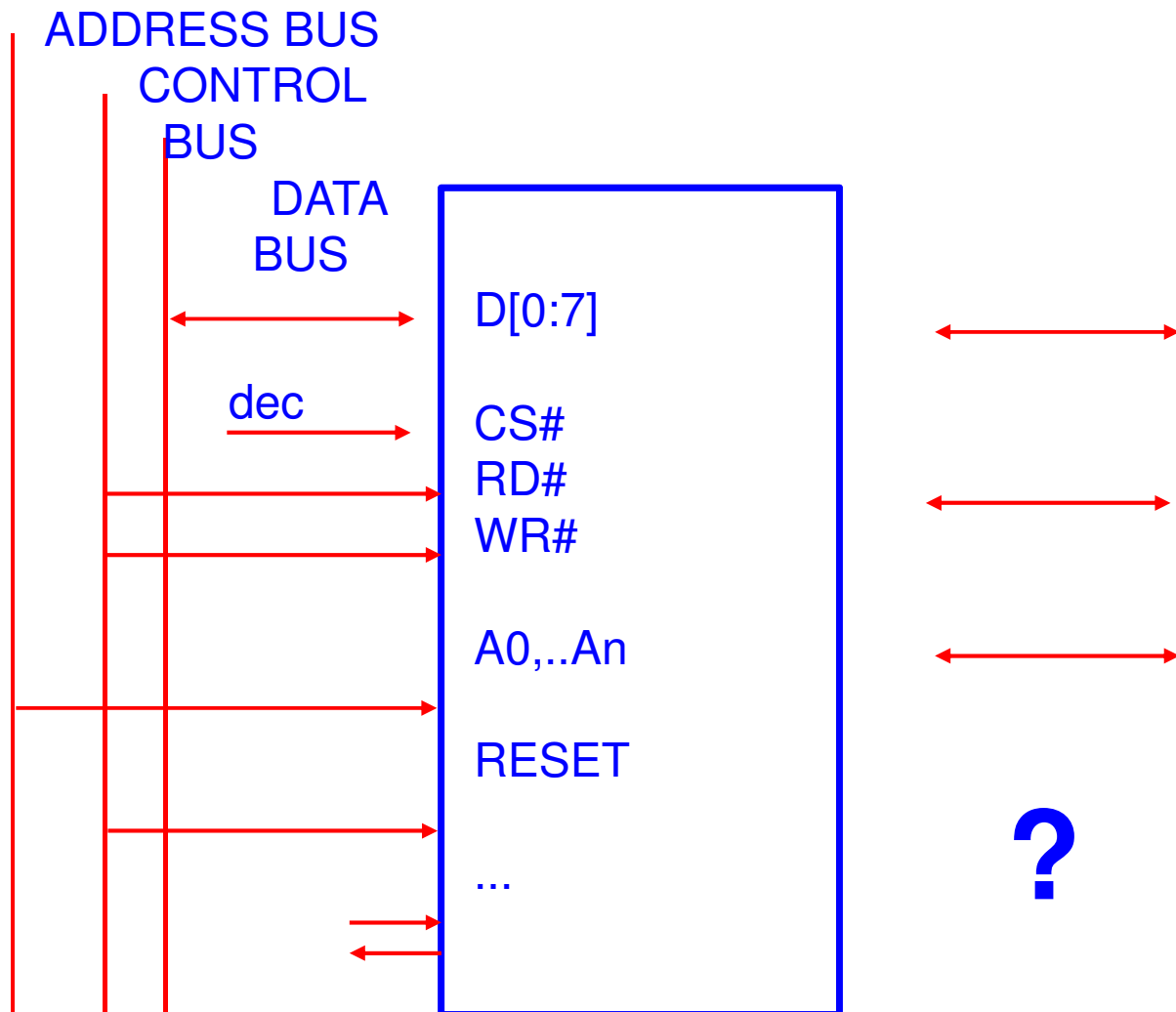


# CONTROLLORI DI I/O



**cpu**

Controllori di I/O (anche detti periferiche):

Due interfacce:

- 1 verso la CPU, standard
- 1 verso l'esterno, specifica

# Interfaccia con periferiche

## Interfaccia con periferiche a 8 bit con un bus dati di 8 bit (esempio: 8088)

Esempio: periferica con 4 registri di configurazione R0.. R3

Necessità di distinguere nell'accesso ai 4 registri: servono 2 pin di indirizzo sul controllore, A0 e A1

A0 <-- BA0

A1 <-- BA1

SPAZIO DI INDIRIZZI DI I/O: 16 bit BA0...BA15

I 4 registri hanno indirizzi contigui:

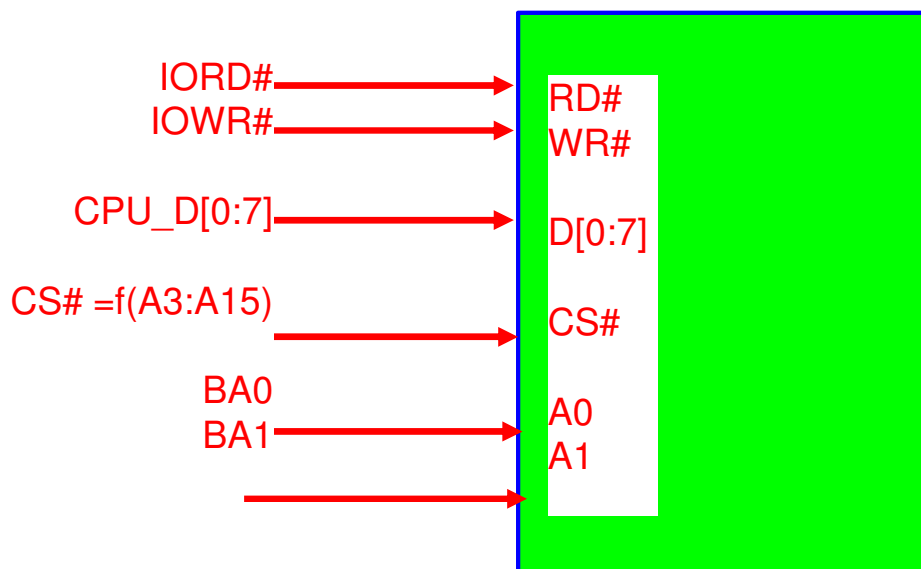
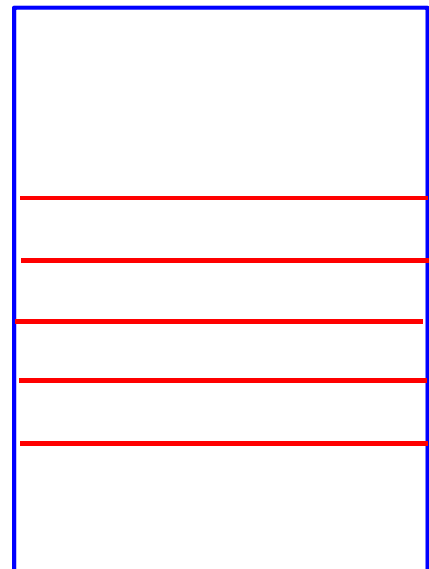
Esempio:

CSR3 = 6533H

CSR2 = 6532H

CSR1 = 6531H

CSR0 = 6530H



# Interfaccia su bus a più di 8 bit

- A differenza dell'interfaccia con la memoria, l'interfaccia con i controllori di I/O non ha in genere l'esigenza di bus a elevato parallelismo
- Molti controllori di I/O hanno una porta dati a soli 8 bit
- Quando si interfaccia un controllore di I/O a 8 bit con un bus di dati ad esempio a 16 bit, si devono operare delle scelte:
  - collegare il controllore al solo bus basso
  - collegare il controllore al solo bus alto
  - collegare il controllore alternatamente a entrambi i bus

# Interfaccia con periferiche

## Interfaccia con periferiche a 8 bit con un bus dati di 16 bit (esempio: 8086)

Scelta semplice: colleghiamo la periferica al solo bus basso D0-D7

! La periferica è raggiungibile solo a indirizzi pari!

A0 <-- BA1

A1 <-- BA2

I 4 registri hanno indirizzi pari contigui:

Esempio:

CSR3 = 6536H

CSR2 = 6534H

CSR1 = 6532H

CSR0 = 6530H



Allo stesso modo i 4 registri avrebbero indirizzi dispari contigui se avessimo collegato la periferica solo al bus alto

La periferica si comporta come un banco di memoria o pari o dispari

Con bus a 32 bit:

A0 <-- BA2

A1 <-- BA3

CSR0 = 6530h

CSR1 = 6534h

CSR2 = 6538h

CSR3 = 653Ch

..

# Interfaccia con periferiche

Interfaccia con periferiche a 8 bit con un bus dati a 16 bit

!!! durante la scrittura di un byte l'8086 pilota tutti i 16 bit (8 con valore indefinito)

SE NECESSITA' DI INDIRIZZI CONTIGUI ->  
CIRCUITI DI PILOTAGGIO CON TRANSCEIVERS

$A0 \leftarrow BA0$

$A1 \leftarrow BA1$

CSR0 = 6530H

CSR1 = 6531H

CSR2 = 6532H

CSR3 = 6533H

A0=0 PARI OEH#  $\leftarrow$  off

OEL#  $\leftarrow$  on

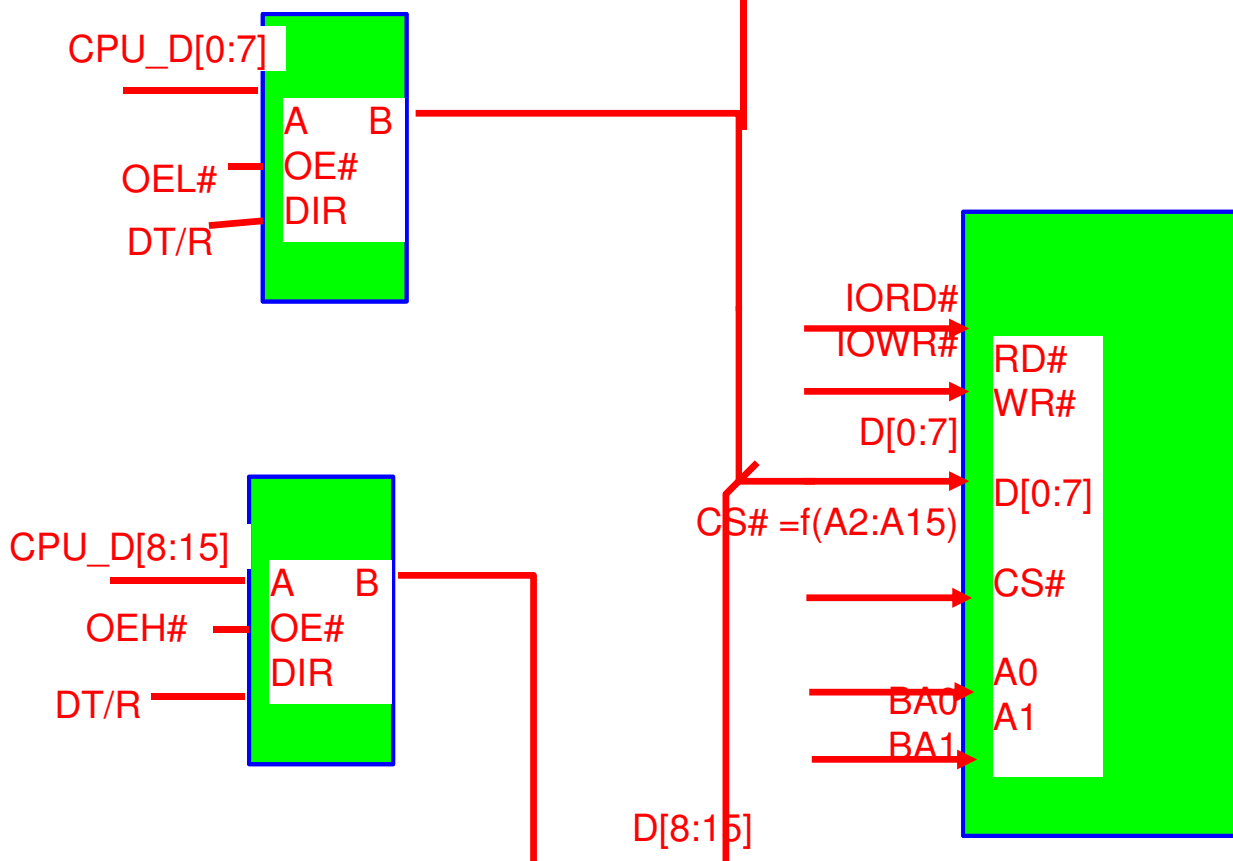
A0=1 DISPARI

OEH#  $\leftarrow$  on

OEL#  $\leftarrow$  off

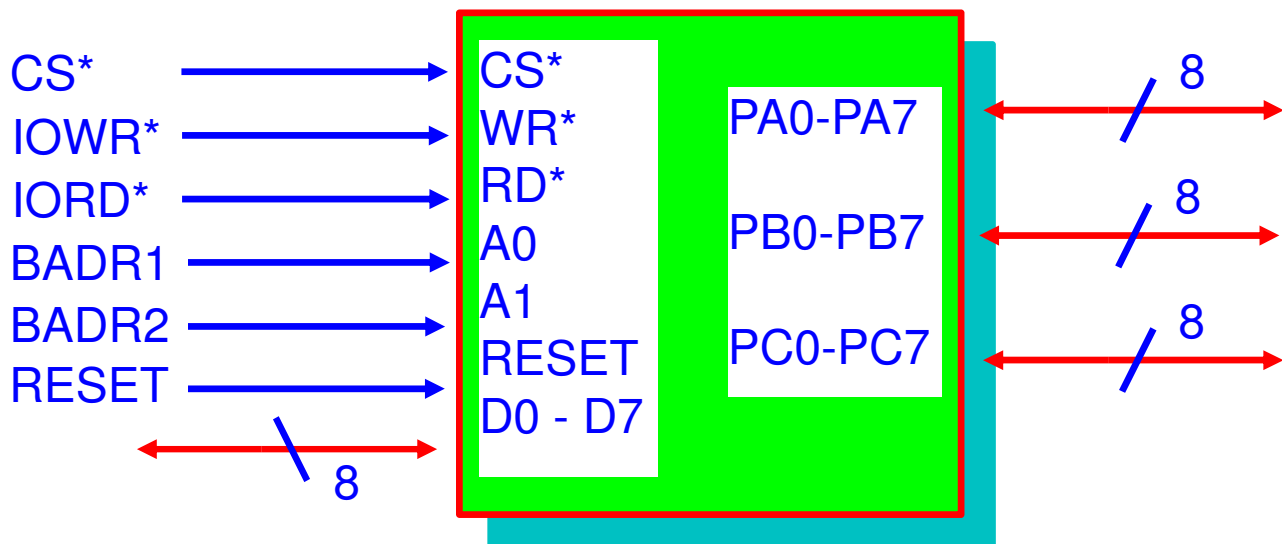
OEL# = A0

OEH# =  $\overline{A0}$



# CONTROLLORE PORTA PARALLELA 82(C)55

Gestione differenziata e programmabile  
di tre porte parallele bidirezionali (input  
o output)



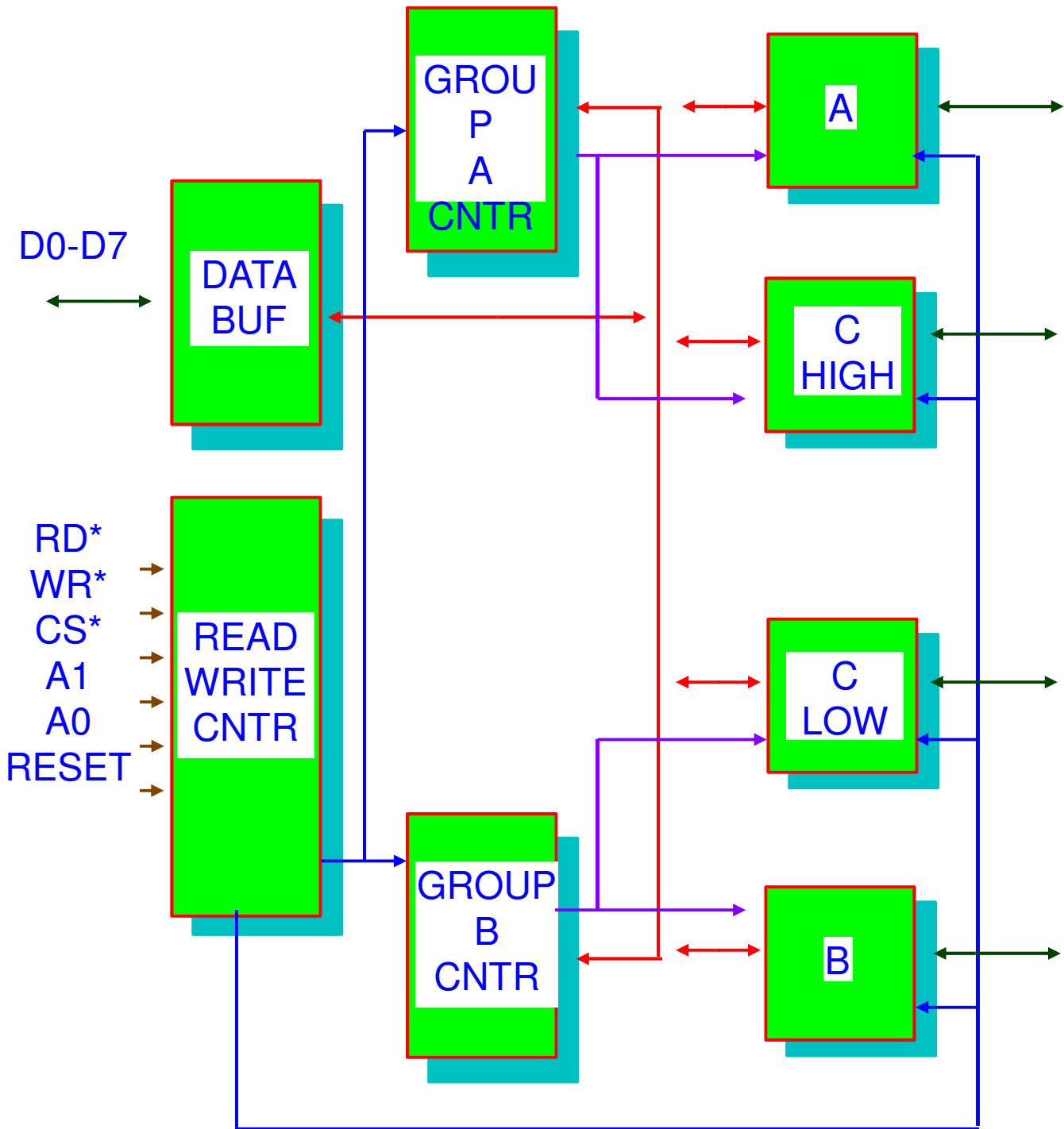
8255

Il dispositivo occupa 4 locazioni di indirizzo

Nel caso 8086 occupa 8 locazioni (minimo)  
se mappato solo a indirizzi pari o dispari

# 8255

## STRUTTURA INTERNA



# 82C55 PROGRAMMAZIONE

Programmazione della **parola di controllo**:

- modo e direzione per ogni porta

Operazioni ammesse:

- Lettura / scrittura da ogni porta

- Scrittura di un singolo bit per volta (porta C)

A1	A0	RD*	WR*	CS*	
x	x	x	x	1	TRI-STATE
x	x	1	1	0	TRI-STATE
0	0	0	1	0	Read A
0	0	1	0	0	Write A
0	1	0	1	0	Read B
0	1	1	0	0	Write B
1	0	0	1	0	Read C
1	0	1	0	0	Write C
1	1	1	0	0	Write Control

N.B.: la parola di controllo non puo' essere riletta



# Modi di funzionamento

## 1) Mode 0: Basic I/O

LA CPU MASTER DECIDE SENZA SINCRONIZZAZIONE I TEMPI DI LETTURA E SCRITTURA SULLA PORTA

## 2) Mode 1: Strobed I/O

L'INTERFACCIA CON L'ESTERNO E' SINCRONIZZATA DA UN PROTOCOLLO AD HANDSHAKE

in questo caso la CPU deve

1) ESEGUIRE PRIMA UN CONTROLLO SOFTWARE DELLO STATO DI REGISTRI INTERNI,

oppure:

2) LAVORARE AD INTERRUPT

## 3) Mode 2: Strobed I/O bidirezionale

con doppio handshake in trasmissione e ricezione

In Modo 0 possono essere programmate le porte A, B, C.

In Modo 1 possono essere programmate le porte A, B.

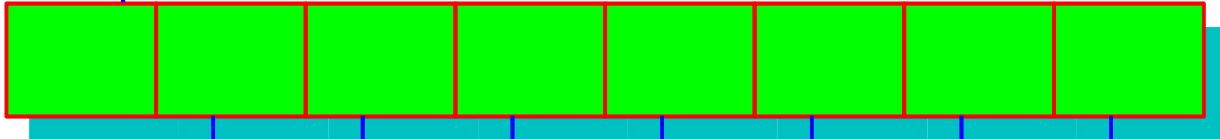
In Modo 2 può essere programmata solo la porta A.

# MODE SET FLAG

1=ACTIVE

## Control Word

7 6 5 4 3 2 1 0



A MODE  
SELECTION  
00=MODE 0  
01=MODE 1  
1X=MODE 2

A  
1=INPUT  
0=OUTPUT

C HIGH  
1=INPUT  
0=OUTPUT

C LOW  
1=INPUT  
0=OUTPUT

B  
1=INPUT  
0=OUTPUT

B MODE  
SELECTION  
0=MODE 0  
1=MODE 1

## GRUPPO

A

- ESEMPIO: PORTA C LOW = INPUT  
PORTA C HIGH = OUTPUT  
PORTA B = OUTPUT MODO 1  
PORTA A = INPUT MODO 0

CONTROL WORD = 10010101=95H

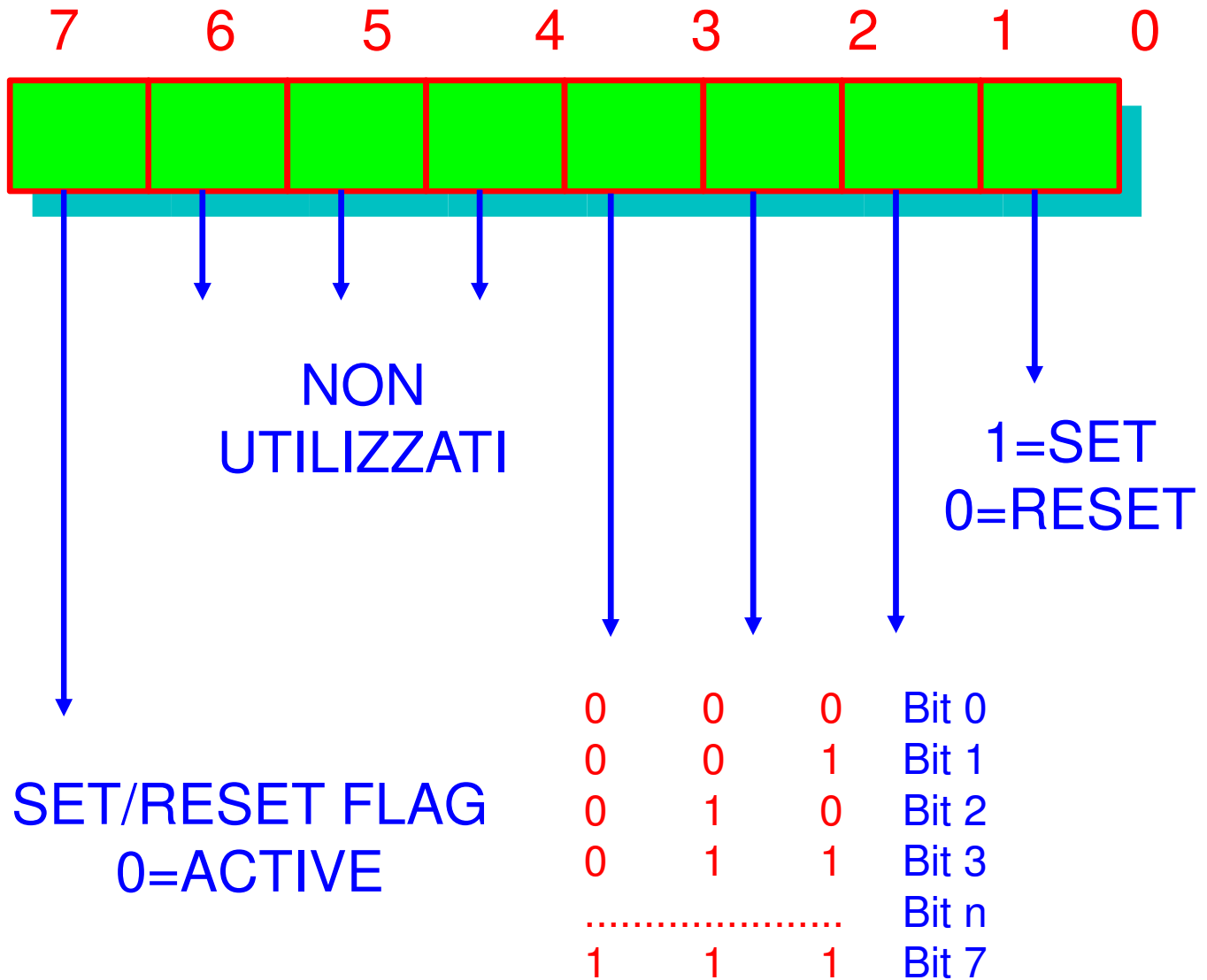
## GRUPPO

R

- N.B.: la programmazione della porta C si riferisce ai pin non usati per il controllo di A o B

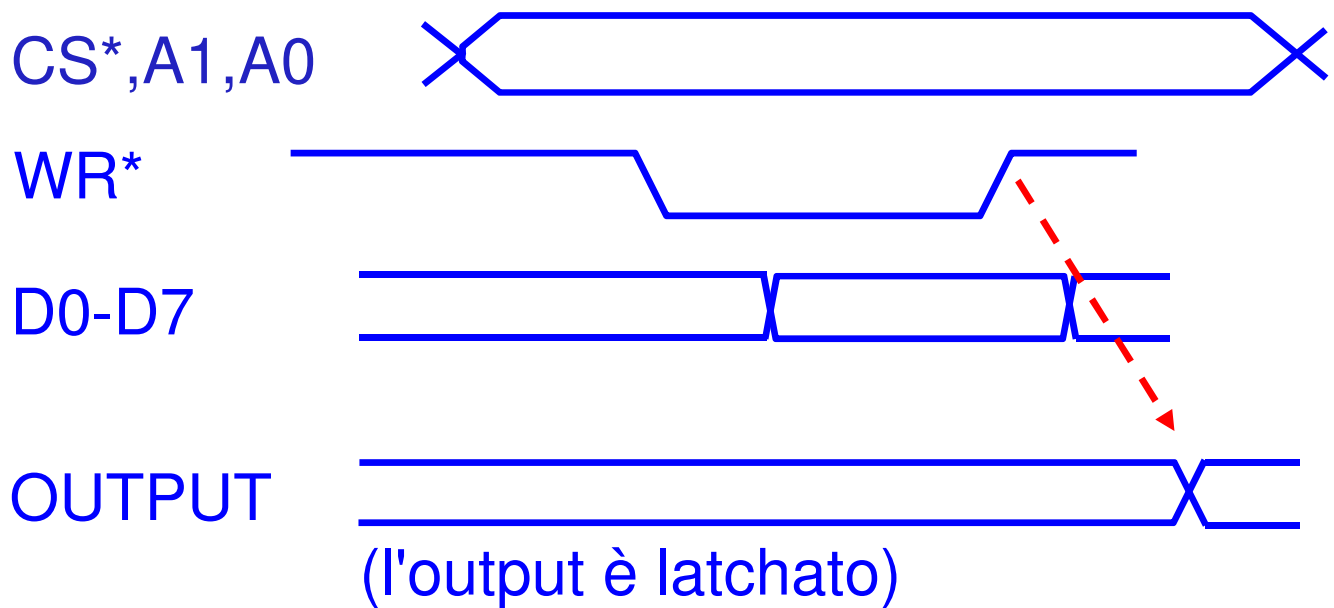
# 8255 PROGRAMMAZIONE

## PORTA C SET/RESET

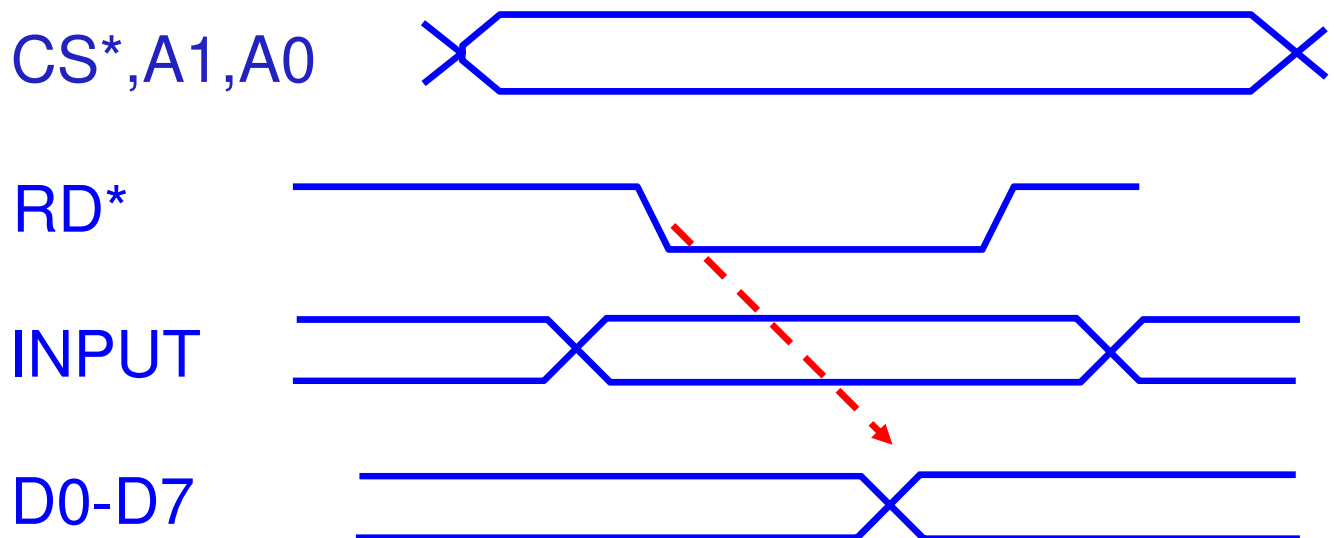


# 8255 INTERFACCIA CON LA CPU

## MODO 0 - SCRITTURA

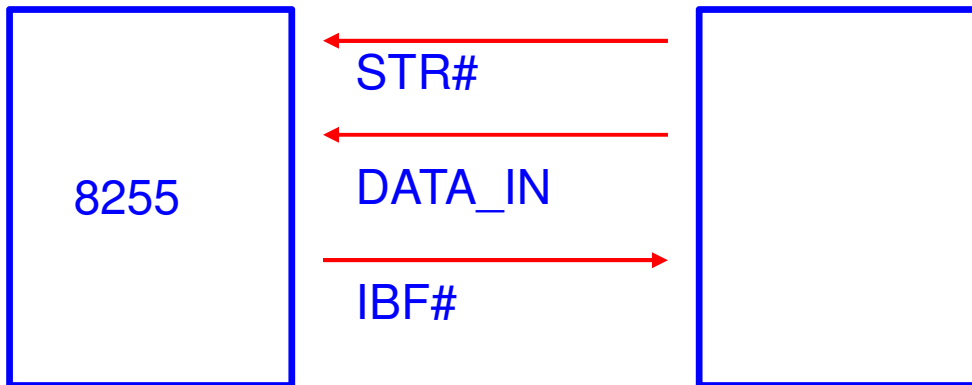


## MODO 0 - LETTURA



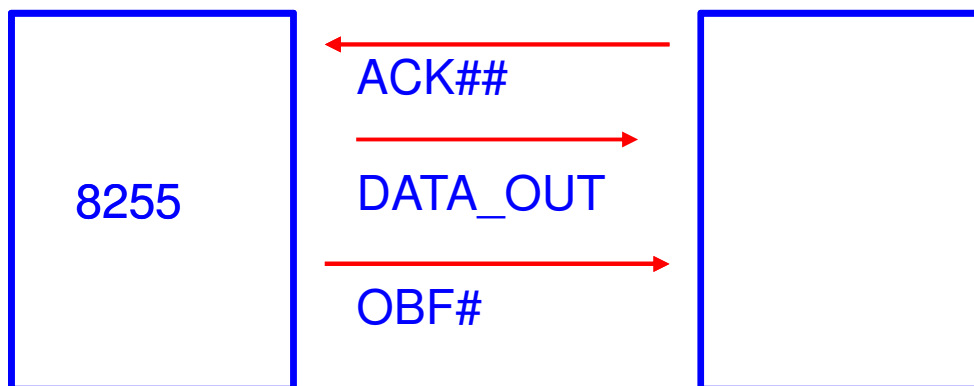
# 8255 MODO 1

input



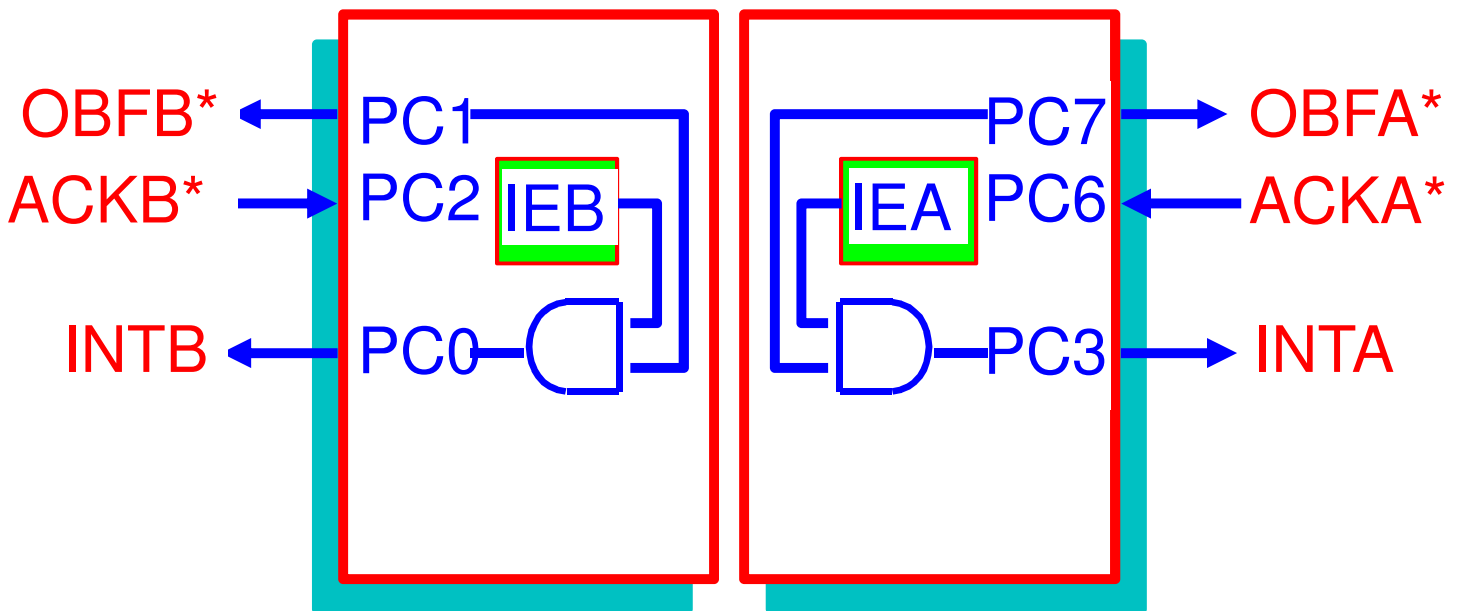
Handshake input: la CPU comunica al dispositivo esterno (sulla destra in figura) quando è pronta a ricevere un carattere; il dispositivo lo trasmette quando è disponibile e segnala con strobe

output

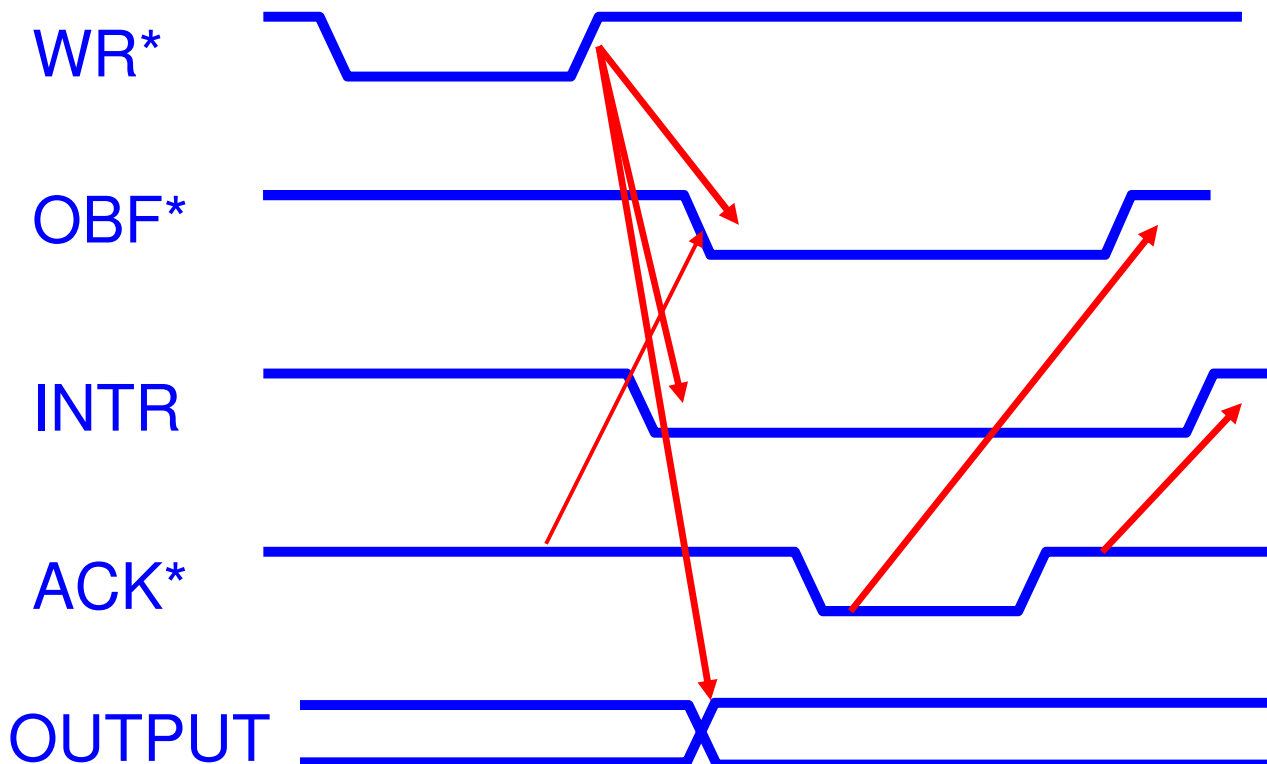


Handshake output: la CPU comunica al dispositivo esterno (sulla destra in figura) quando è pronta a trasmettere un carattere; il dispositivo lo riceve quando è disponibile e segnala con ack

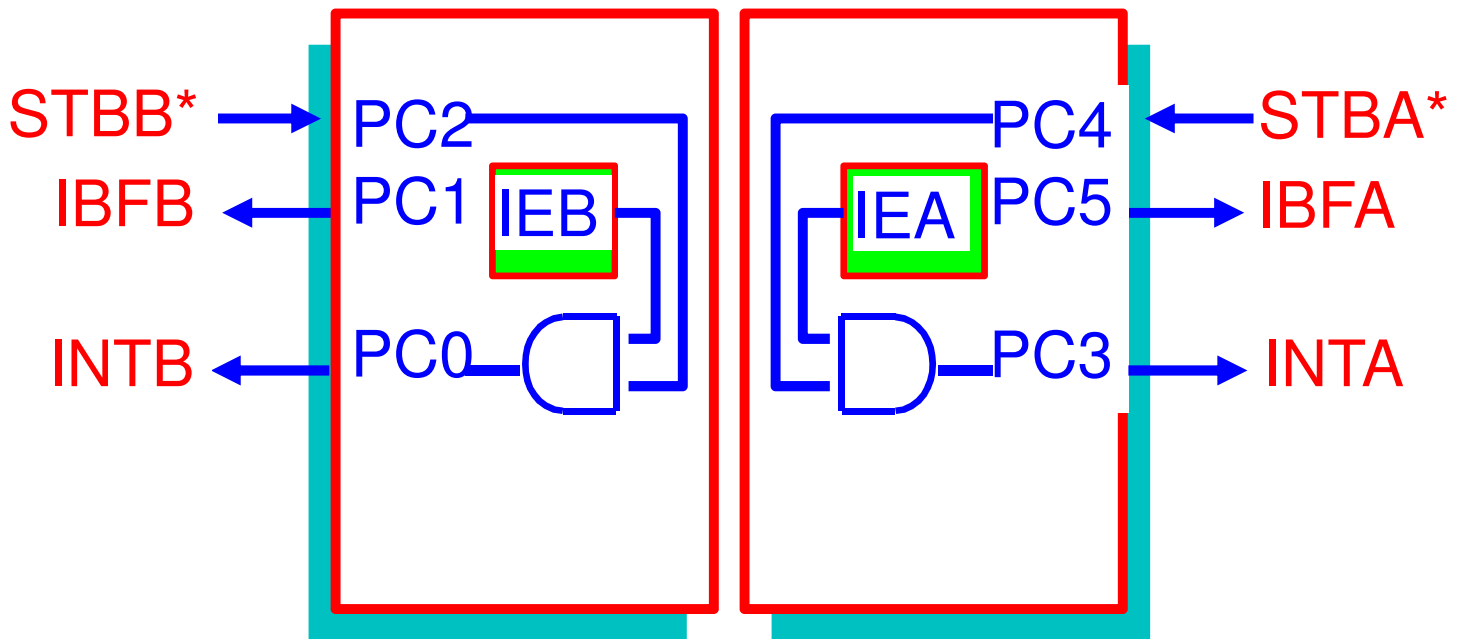
# MODO 1 - SCRITTURA CAMPIONATA



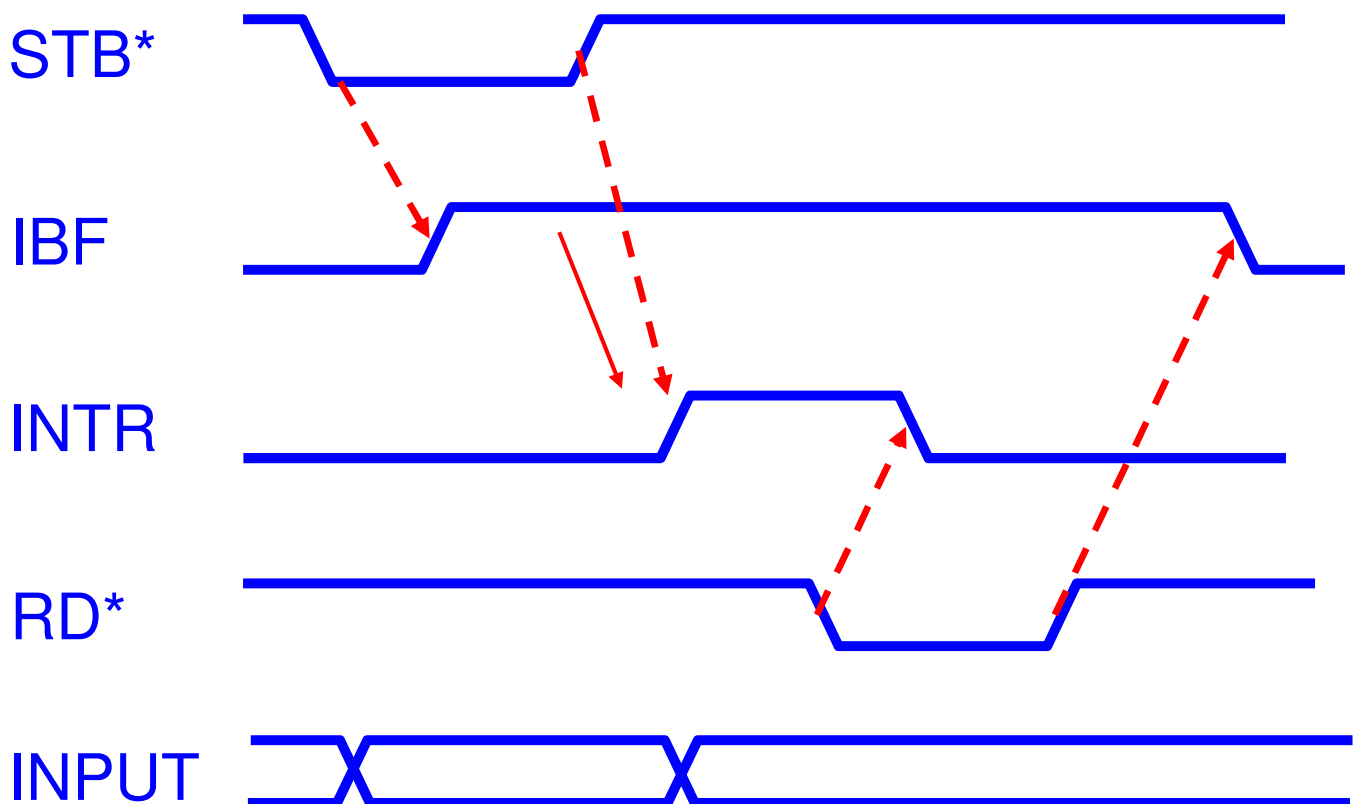
- IEA = FF 6 del registro C  
IEB = FF 2 del registro C
- Alcuni pin della porta C richiesti: in questo caso il pin esterno corrispondente è **disconnesso** dal flip flop interno



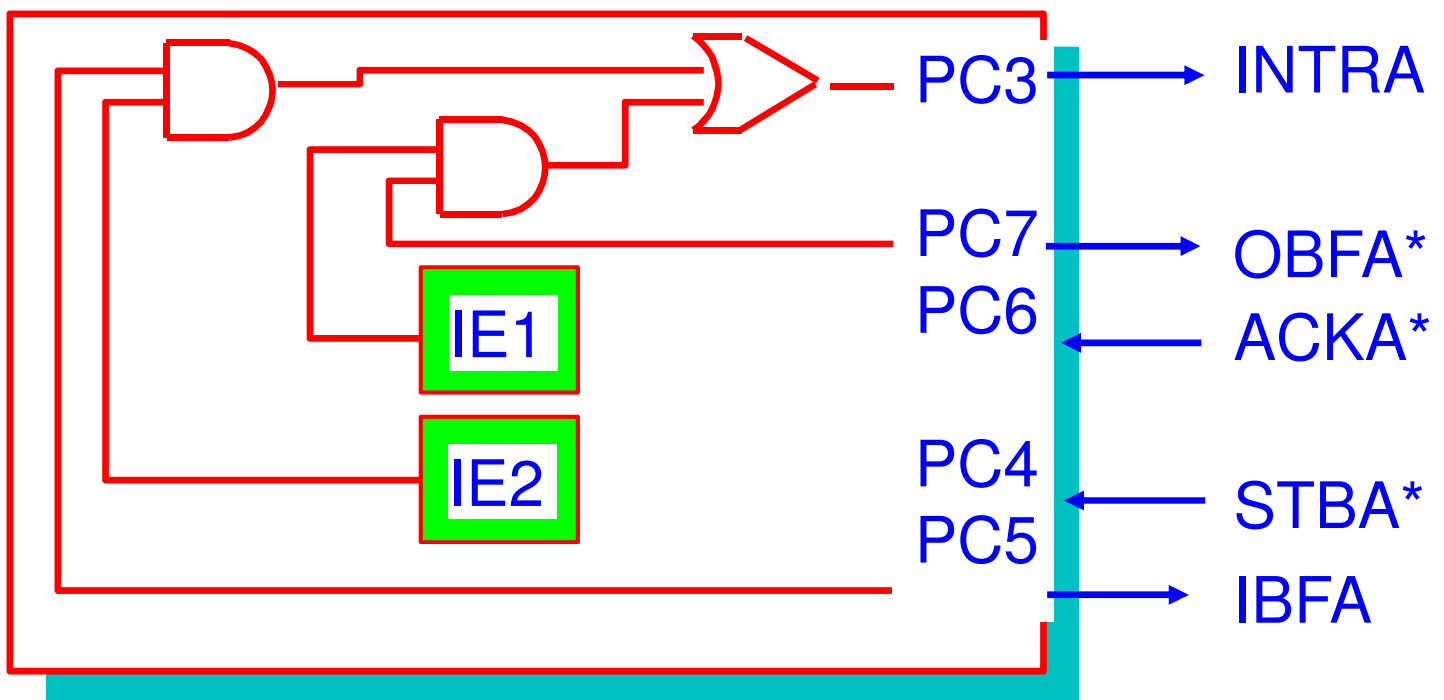
# MODO 1 - LETTURA CAMPIONATA



- IEA = FF 4 del registro C  
IEB = FF 2 del registro C
- Alcuni pin della porta C requisiti



## MODO 2 - TRASFERIMENTO BIDIREZIONALE CAMPIONATO

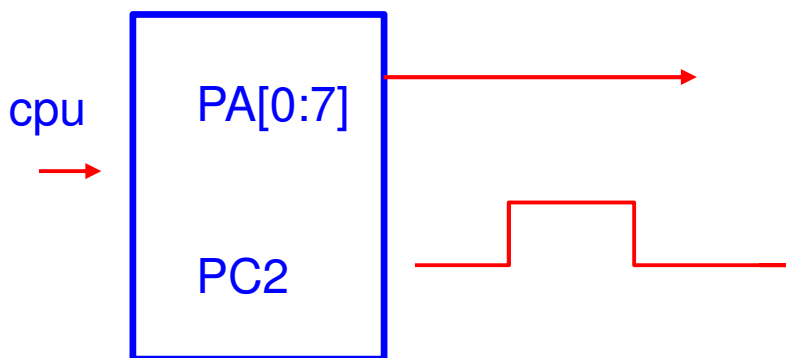


- La sincronizzazione è effettuata dal dispositivo esterno che pilota ACKA\* e STBA\*
- I dati sono depositati in buffer temporanei
- $IE1 = PC6 - IE2 = PC4$
- La temporizzazione è la combinazione dei due diagrammi precedenti
- Rileggendo la porta C quando alcuni dei suoi bit sono richiesti si legge lo stato del relativo flip flop



# Programmazione

USO DEL PIN 2 DELLA PORTA C  
PER GENERARE UN IMPULSO DI SCRITTURA  
DI UN DATO CHE ESCE DALLA PORTA A



Esempio di programma in DJGPP, con definizioni in C  
e istruzioni in assembler

```
#include <stdio.h>
```

```
unsigned char *PortaA_Address = (unsigned char *) 0x378;  
unsigned char PortaA_Value = 100;  
unsigned char *PortaC_Address = (unsigned char *) 0x37C;  
unsigned char PortaC_P2ON = 0x4; // 00000100b  
unsigned char PortaC_P2OFF = 0x0 // 00000000b;  
unsigned char *Control_Address = (unsigned char *) 0x37E;  
unsigned char Control_Word = 0x80; // ( output, Modo 0)
```

# esempio

```
main (void)
{
asm ("
mov Control_Address, %dx
mov Control_Word, %al
out %al, %dx

mov PortaA_Address, %dx
mov PortaA_Value, %al
out %al, %dx

mov PortaC_Address, %dx
mov PortaC_P2ON, %al
out %al, %dx

mov PortaC_Address, %dx
mov PortaC_P2OFF, %al
out %al, %dx
");
return 0;}
```

Qual è la durata dell'impulso su P2? Dipende dalla velocità del processore?