

SOLUZIONI

COMPITO DEL 17/05/2016

Esercizio 1. (1) si ha

$$\mathcal{L}[x_{\lambda, t_0}](z) = \lambda e^{-z t_0} \mathcal{L}[x](\lambda z)$$

(2) il segnale in esame è positivamente periodico, con periodo T (il segnale è un'onda a dente di sega). Si ha pertanto

$$\mathcal{L}[x](z) = \frac{1}{1 - e^{-z}} \int_0^1 e^{-z t} t dt = \frac{e^z - 1 - z}{(e^z - 1) z^2},$$

per $z \in \mathbb{C}$ tale che $\operatorname{Re}(z) > 0$ (come per tutti i segnali causali positivamente periodico).

(3) si tratta di un segnale C^1 a tratti, la derivata distribuzionale è data da

$$x'(t) = 1 - \sum_{n=1}^{\infty} \delta(t - n);$$

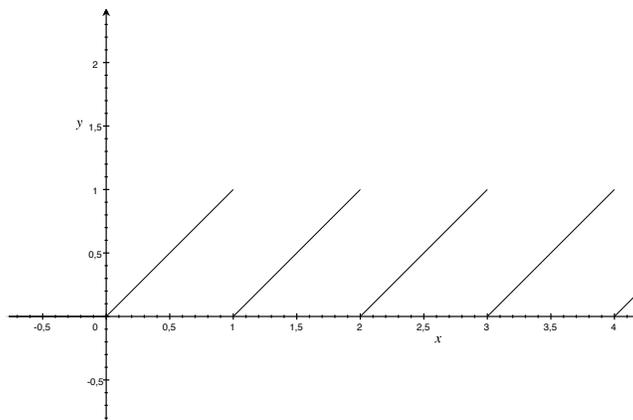
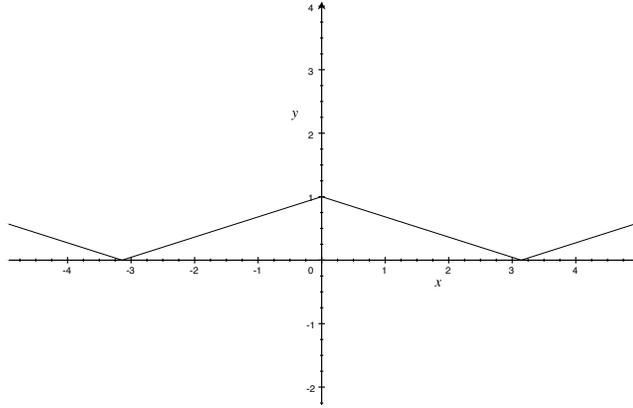


FIGURE 1. Il segnale x dell'Esercizio 1.

FIGURE 2. Il segnale periodico x dell'Esercizio 2.

(4) usando le ben note formule per la trasformata di Laplace si ha

$$\begin{aligned} \mathcal{L}[e^t x](z) &= \mathcal{L}[t x](z-1) = -\frac{d}{dz} \mathcal{L}[x](z-1) \\ &= -\frac{(e^{z-1}-1)^2 (z-1)^2 - (e^{z-1}-z) [e^{z-1}(z-1)^2 + 2(e^{z-1}-1)(z-1)]}{(e^{z-1}-1)^2 (z-1)^4} \\ &= \frac{-(e^{z-1}-1)^2 (z-1) + (e^{z-1}-z) [e^{z-1}z - e^{z-1} - 2]}{(e^{z-1}-1)^2 (z-1)^3} \end{aligned}$$

valido per $\text{Re}(z) > 1$.

Per il secondo segnale è decisamente più semplice, basta usare la formula al punto (1) con $\lambda = 1/2$ e $t_0 = 1/2$. Si ottiene

$$\begin{aligned} \mathcal{L}[x(2t-1)](z) &= \frac{1}{2} e^{-\frac{z}{2}} \mathcal{L}[x]\left(\frac{z}{2}\right) \\ &= e^{-\frac{z}{2}} \frac{2e^{\frac{z}{2}} - 2 - z}{(e^{\frac{z}{2}} - 1)z^2} \end{aligned}$$

definita per $\text{Re}(z) > 0$. Infine, per il terzo segnale, si usa la formula che lega convoluzione e trasformata di Laplace

$$\mathcal{L}[x \otimes u](z) = \mathcal{L}[x](z) \mathcal{L}[u](z) = \frac{e^z - 1 - z}{(e^z - 1)z^3},$$

ancora per $\text{Re}(z) > 0$.

Esercizio 2. Il segnale in esame è periodico, con periodo $T = 2\pi$. I suoi coefficienti di Fourier sono dati da

$$\begin{aligned} c_n &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left(1 - \frac{|t|}{\pi}\right) e^{-jnt} dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left(1 - \frac{|t|}{\pi}\right) \cos(nt) dt \\ &\quad - \frac{j}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left(1 - \frac{|t|}{\pi}\right) \sin(nt) dt. \end{aligned}$$

Se si osserva che la funzione $t \mapsto 1 - (|t|/\pi)$ è pari, si ottiene

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left(1 - \frac{|t|}{\pi}\right) \cos(nt) dt = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \left(1 - \frac{t}{\pi}\right) \cos(nt) dt,$$

e

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left(1 - \frac{|t|}{\pi}\right) \sin(nt) dt = 0.$$

Quindi si ottiene per $n \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$

$$\begin{aligned} c_n &= \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \left(1 - \frac{t}{\pi}\right) \cos(nt) dt = \left[\frac{1}{\pi} \frac{\sin(nt)}{n} \left(1 - \frac{t}{\pi}\right) \right]_{-\pi}^{\pi} \\ &\quad + \frac{1}{n\pi^2} \int_0^{\pi} \sin(nt) dt \\ &= \frac{1}{n^2\pi^2} (1 - \cos(n\pi)), \end{aligned}$$

and

$$c_0 = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \left(1 - \frac{t}{\pi}\right) dt = \frac{1}{2}$$

In definitiva, per ogni $n \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$ si ha

$$c_n = \frac{1}{n^2\pi^2} \begin{cases} 0, & \text{se } n \text{ pari,} \\ 2, & \text{se } n \text{ dispari} \end{cases}$$

e quindi

$$x(t) = \frac{1}{2} + \frac{2}{\pi^2} \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{e^{j(2k+1)t}}{(2k+1)^2}.$$

Si può anche scriverlo come serie di soli coseni

$$x(t) = \frac{1}{2} + \frac{4}{\pi^2} \sum_{k \in \mathbb{N}} \frac{\cos((2k+1)t)}{(2k+1)^2}$$

Esercizio 3. (1) la funzione è costante a tratti

(2) si ha

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| dt &= 2 \int_{-1}^1 dt + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} \int_k^{k+1} dt + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} \int_{-k-1}^{-k} dt \\ &= 2 + 2 \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} < +\infty, \end{aligned}$$

perché l'ultima serie è convergente;

(3) basta osservare che

$$\begin{aligned} |X(f)| &= \left| \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-j2\pi ft} x(t) dt \right| \leq \int_{-\infty}^{+\infty} |e^{-j2\pi ft} x(t)| dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| dt < +\infty. \end{aligned}$$

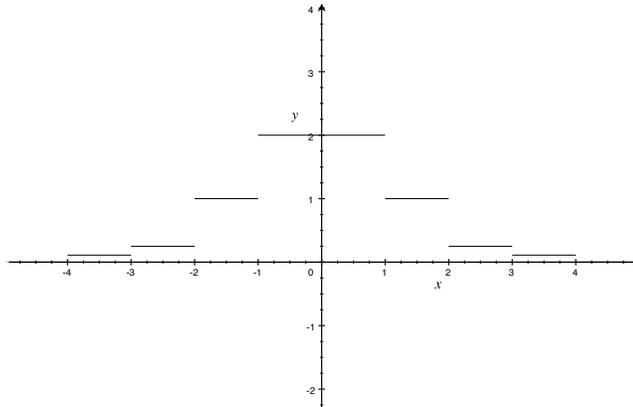


FIGURE 3. Il segnale dell'Esercizio 3

- (4) la funzione in esame è costante a tratti, la sua derivata distribuzionale è quindi una somma di funzioni Delta di Dirac in corrispondenza dei punti di salto (che sono $x_k = k$) e con intensità pari al salto. Si ha dunque

$$x'(t) = \delta(t+1) - \delta(t-1) + \sum_{k=2}^{\infty} \left(\frac{1}{k^2} - \frac{1}{(k+1)^2} \right) (\delta(t+k) - \delta(t-k))$$

- (5) ricordando che la trasformata di una Delta di Dirac concentrata in t_0 è

$$X(f) = e^{-j2\pi f t_0}$$

si ottiene

$$\begin{aligned} \widehat{x}'(f) &= (e^{j2\pi f} - e^{-j2\pi f}) + \sum_{k=2}^{\infty} \left(\frac{1}{k^2} - \frac{1}{(k+1)^2} \right) (e^{j2\pi f k} - e^{-j2\pi f k}) \\ &= 2j \sin(2\pi f) + 2j \sum_{k=2}^{\infty} \left(\frac{1}{k^2} - \frac{1}{(k+1)^2} \right) \sin(2\pi f k) \end{aligned}$$

- (6) usando la relazione

$$\widehat{x}(f) = \frac{\widehat{x}'(f)}{2\pi j f},$$

si ottiene

$$\widehat{x}(f) = 2 \frac{\sin(2\pi f)}{2\pi f} + 2 \sum_{k=2}^{\infty} \left(\frac{1}{k^2} - \frac{1}{(k+1)^2} \right) \frac{\sin(2\pi f k)}{2\pi f}$$

Il fatto che la trasformata di Fourier è a valori reali poteva essere dedotto fin da subito, osservando che x è reale e pari.

Ovviamente, la trasformata di Fourier di x poteva essere calcolata anche direttamente, ricordando la trasformata della funzione rettangolo.

Esercizio 4. Si osservi che la funzione di trasferimento è data da

$$\mathcal{L}[Y](z) = \frac{1}{z^2 - 4} = \frac{1}{(z - 2)(z + 2)} = \frac{1}{4} \left(\frac{1}{z - 2} - \frac{1}{z + 2} \right)$$

La risposta impulsiva del sistema è data quindi da

$$Y(t) = \frac{e^{2t} - e^{-2t}}{4} u(t).$$

La soluzione y del problema di Cauchy può essere determinata usando la trasformata di Laplace: deve aversi

$$(z^2 - 4) \mathcal{L}[y](z) = \mathcal{L}[f](z),$$

ovvero

$$\mathcal{L}[y](z) = \frac{1}{z^2 - 4} \mathcal{L}[f](z) = \mathcal{L}[Y] \mathcal{L}[f] = \mathcal{L}[Y \otimes f].$$

Si ottiene quindi

$$\begin{aligned} y(t) = Y * f(t) &= \int_0^t \frac{e^{2s} - e^{-2s}}{4} e^{2(t-s)} ds \\ &= \int_0^t \frac{e^{2s}}{4} e^{2(t-s)} ds - \int_0^t \frac{e^{-2s}}{4} e^{2(t-s)} ds \\ &= \frac{t e^{2t}}{4} - \frac{e^{2t}}{4} \int_0^t e^{-4s} ds \\ &= \frac{t e^{2t}}{4} - \frac{e^{2t}}{4} \frac{1 - e^{-4t}}{4}. \end{aligned}$$

In definitiva, si ha

$$y(t) = \frac{1}{4} \left(t e^{2t} + \frac{e^{-2t}}{4} - \frac{e^{2t}}{4} \right).$$